PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2000-145507

(43)Dat of publication of application: 26.05.2000

(51)Int:CL

F02D 41/04 F02D 21/08 F02D 41/02 F02D 41/10 F02D 41/34 F02D 41/38

F02D 43/00 F02M 25/07

(21)Application number: 10-321566

(71)Applicant: MAZDA MOTOR CORP

(22)Date of filing:

12.11.1998

(72)Inventor:

SAITO TOMOAKI

HOSOYA HIDEO YASUTOMI KATSUAKI

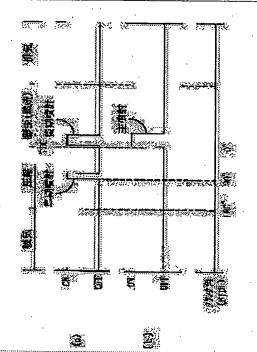
ARAKI KEIJI

(54) DIRECT INJECTION ENGINE CONTROLLING DEVICE

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To make it compatible at high level to r duce NOx and to reduce smoke in exhaust by improving a combustion state, in a direct injection diesel engine indirectly controlling an air-fuel ratio of a combustion chamber 4 by adjusting the reflux amount of the exhaust.

SOLUTION: In an area I of low rotation driving and middle load and mor driving of an engine, fuel injection by an injector is conducted in two steps of early injection which starts injecting one-third or more of total injection amount per one fuel cycle by BTDC 90° CA, and later injection which starts injecting the remaining fuel near a compression upper dead point. The fuel injection in the two steps can be conducted when the engine shifts from a normal driving state to an acc leration driving state.



LEGAL STATUS

[Dat of request for examination]

26.03.2003

[Dat of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the xaminer's decision of rejection or application converted r gistration]

[Dat of final disposal for application]

[Pat nt number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of r jection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of r jection]

[Dat f extinction of right]

Copyright (C), 1998,2003 Japan Patent Office



(19)日本国特許庁(JP)

(12)公開特許公報 (A)

4)

(11)特許出願公開番号 特開2000-145507

(P2000-145507A) (43)公開日 平成12年5月26日(2000.5.26)

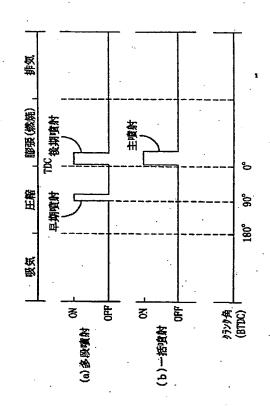
(51) Int. Cl. 7	識別記号		FΙ					テーマコー	ド (参考
F02D 41/04	385	•	FO2D	41/04		385	C	3G062	
21/08	301			21/08		301	. D	3G084	
	311					311	В	3G092	
41/02	325			41/02		325	A	3G301	
						325	E	•	
•	•	審査請求	未請求	請求	項の数17	OL	(全31	頁) 最終	頁に続く
(21) 出願番号	特願平10-321566	· ·	(71) 出	願人	00000313	7			
					マツダ株	式会社			
(22) 出願日	平成10年11月12日(1998.11.12) 広島県安芸郡府中町新地3番1号						-		
			(72) 発	明者	齊藤 智	明			
					広島県安	芸郡府	中町新均	他3番1号	マツダ
					株式会社	内			
			(72) 発	明者	細谷 英	生			
	·				広島県安	芸郡府	中町新垣	也3番1号	マツダ
					株式会社	内 .			
			(74) (4	八型、	10007793	1			
	•			•	弁理士	前田	弘(夕	11名)	
	•							自幼	頁に続く

(54) 【発明の名称】筒内噴射式エンジンの制御装置

(57) 【要約】

【課題】 排気の還流量を調節することで間接的に燃焼室4の空燃比を制御するようにした直噴式ディーゼルエンジン1において、燃焼状態の改善によって、排気中のNOx低減及びスモーク低減を従来よりも高次元で両立させる。

【解決手段】 エンジン1の低回転及び中負荷以上の運転領域(I)で、インジェクタ5による燃料噴射を、1 燃焼サイクルにおける噴射総量の1/3以上をBTDC90°CAで噴射開始する早期噴射と、残りの燃料を圧縮上死点近傍で噴射開始する後期噴射との2段階に分けて行わせる。エンジン1が定常運転状態から加速運転状態に移行したときに2段階の燃料噴射を行わせるようにしてもよい。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 エンジンの気筒内燃焼室に燃料を噴射する燃料噴射弁と、

エンジンの吸気系に排気の一部を還流させる排気還流通路と、

前記排気還流通路における排気の還流量を調節する排気 還流量調節弁と、

アクセル操作量に応じて前記燃料噴射弁による燃料噴射 量を制御する噴射量制御手段と、

前記排気の還流状態に関する還流状態量がエンジンの運 10 転状態に応じて設定された目標値になるように、前記排 気還流量調節弁の開度を制御する排気還流制御手段とを 備えた筒内噴射式エンジンの制御装置において、

エンジンが低回転及び中負荷以上の運転領域にあり、かつ前記排気還流が行われているときに、前記燃料噴射弁による燃料噴射を、気筒の圧縮行程で噴射を終了する最初の噴射と圧縮上死点近傍で行う最後の噴射とを含む多段階に分けて実行させる噴射時期制御手段が設けられていることを特徴とする筒内噴射式エンジンの制御装置。

【請求項2】 請求項1において、

噴射時期制御手段は、燃料噴射弁による燃料噴射を、各 気筒毎の1回の燃焼サイクルにおける燃料噴射量の1/ 3以上が気筒の圧縮上死点前30度以前の圧縮行程で噴 射され、かつ残りの燃料が圧縮上死点近傍で噴射される ように多段階に分けて実行させるものであることを特徴 とする筒内噴射式エンジンの制御装置。

【請求項3】 請求項1又は2において、

還流状態量を検出するためのセンサが設けられ、

排気還流制御手段は、排気還流量調節弁の関度を前記センサからの出力信号に基づいてフィードバック制御する 30 ものであることを特徴とする筒内噴射式エンジンの制御装置。

【請求項4】 請求項1又は2において、

エンジンの吸気通路における吸入空気量を計測する吸気量センサが設けられ、

排気還流制御手段は、排気還流量調節弁の開度を、前記 吸気量センサにより計測した吸入空気量及び燃料噴射量 に基づいて求められる燃焼室の空燃比が目標値になるようにフィードバック制御するものであることを特徴とする筒内噴射式エンジンの制御装置。

【請求項5】 エンジンの気筒内燃焼室に燃料を噴射する燃料噴射弁と、

エンジンの吸気系に排気の一部を還流させる排気還流通路と、

前記排気環流通路における排気の環流量を調節する排気環流量調節弁と、

アクセル操作量に応じて前記燃料噴射弁による燃料噴射 量を制御する噴射量制御手段と、

前記排気の還流状態に関する還流状態量がエンジンの運 転状態に応じて設定された目標値になるように、前記排 50 気還流量調節弁の開度を制御する排気還流制御手段とを 備えた筒内噴射式エンジンの制御装置において、

前記排気還流量の全排気量に対する割合である排気還流率が所定の基準値以下になるエンジンの運転領域において、前記燃料噴射弁による燃料噴射を、気筒の圧縮行程で噴射を終了する最初の噴射と圧縮上死点近傍で行う最後の噴射とを含む多段階に分けて実行させる噴射時期制御手段が設けられていることを特徴とする筒内噴射式エンジンの制御装置。

0 【請求項6】 請求項5において、

エンジンの吸気通路における吸入空気量を計測する吸気量センサが設けられ、排気還流制御手段は、排気還流量調節弁の開度を、前記吸気量センサにより計測した吸入空気量及び燃料噴射量に基づいて求められる燃焼室の空燃比が目標値になるようにフィードバック制御するものであり、

排気環流率が基準値以下になるエンジンの運転領域は、 前記燃焼室の空燃比が設定値以上になる領域であること を特徴とする筒内噴射式エンジンの制御装置。

20 【請求項7】 請求項5において、

噴射時期制御手段は、エンジンの低回転域で多段階の燃料噴射を実行させるように構成されていることを特徴と する筒内噴射式エンジンの制御装置。

【請求項8】 請求項5において、

噴射時期制御手段は、排気還流率が基準値よりも大きく なる運転領域では、燃料噴射を圧縮上死点近傍で一括し て実行させるように構成されていることを特徴とする筒 内噴射式エンジンの制御装置。

【請求項9】 エンジンの気筒内燃焼室に燃料を噴射する燃料噴射弁と、

エンジンの吸気系に排気の一部を還流させる排気還流通路と、

前記排気還流通路における排気の還流量を調節する排気還流量調節弁と、

アクセル操作量に応じて前記燃料噴射弁による燃料噴射 量を制御する噴射量制御手段と、

前記排気の還流状態に関する還流状態量がエンジンの運転状態に応じて設定された目標値になるように、前記排気還流量調節弁の関度を制御する排気還流制御手段とを備えた筒内噴射式エンジンの制御装置において、

前記排気還流制御手段は、エンジンの運転状態が定常運転状態から加速運転状態へ移行したとき、排気還流量調節弁を閉じる側に作動させるように構成され、

エンジンの運転状態が定常運転状態から加速運転状態へ 移行したとき、前記燃料噴射弁による燃料噴射を、気筒 の圧縮行程で噴射を終了する最初の噴射と圧縮上死点近 傍で行う最後の噴射とを含む多段階に分けて実行させる 噴射時期制御手段が設けられていることを特徴とする筒 内噴射式エンジンの制御装置。

0 【請求項10】 請求項9において、

40

20

30

3

排気還流量調節弁が実際に閉じる側に作動したことを検 出する閉作動検出手段が設けられ、

噴射時期制御手段は、前記閉作動検出手段により排気還流量調節弁の閉作動が検出されたときに、多段階の燃料噴射を開始させるように構成されていることを特徴とする筒内噴射式エンジンの制御装置。

【請求項11】 請求項9において、

エンジンの吸気通路における吸入空気量を計測する吸気 量センサが設けられ、

噴射時期制御手段は、前記吸気量センサにより計測した 吸入空気量及び燃料噴射量に基づいて求められる燃焼室 の空燃比が設定値以上になったときに、多段階の燃料噴 射を開始させるように構成されていることを特徴とする 筒内噴射式エンジンの制御装置。

【請求項12】 請求項9において、

噴射時期制御手段は、燃料噴射弁により多段階の燃料噴射を所定期間行わせた後、圧縮上死点近傍での一括噴射に切り替えるように構成されていることを特徴とする筒内噴射式エンジンの制御装置。

【請求項13】 請求項9において、

排気還流通路はエンジンの吸気通路に接続され、その排 気還流通路との接続部よりも吸気上流側の吸気通路に吸 気絞り弁が配設されており、

エンジンの低回転低負荷領域で、前記吸気絞り弁を全開 状態よりも閉じた状態に制御する吸気絞り弁制御手段が 設けられていることを特徴とする筒内噴射式エンジンの 制御装置。

【請求項14】 請求項1、5又は9のいずれか1つに おいて、

エンジンの排気流により回転駆動されるターピンと、 前記ターピンに回転一体に連結され、エンジンの吸気を 圧縮するプロワとからなるターボ過給機が設けられてい ることを特徴とする筒内噴射式エンジンの制御装置。

【請求項15】 請求項1、5又は9のいずれか1つに おいて

燃料を噴射圧以上の高圧状態で蓄える蓄圧室に燃料噴射 弁が接続されたコモンレール式燃料噴射系を備えている ことを特徴とする筒内噴射式エンジンの制御装置。

【請求項16】 エンジンの気筒内燃焼室に燃料を噴射する燃料噴射弁を備え、燃料を噴射圧以上の高圧状態で 40 蓄える蓄圧室に前記燃料噴射弁が接続されているコモンレール式燃料噴射系と、

アクセル操作量に応じて前記燃料噴射弁による燃料噴射 量を制御する噴射量制御手段と、

エンジンの吸気通路及び排気通路を連通する排気還流通路と、

前記排気還流通路による排気側から吸気側への排気の還 流量を調節する排気還流量調節弁と、

前記排気還流通路との接続部よりも吸気上流側の吸気通路に配設され、吸入空気量を計測する吸気量センサと、

前記排気還流量調節弁の開度を、前記吸気量センサにより計測した吸入空気量及び燃料噴射量に基づいて求められる燃焼室の空燃比が、エンジンの運転状態に応じて設定された目標値になるようにフィードバック制御する排気還流制御手段とを備えた筒内噴射式エンジンの制御装置において、

前記吸気通路には、吸気を圧縮するターボ過給機のプロワと吸気絞り弁とが配設される一方、

前記排気通路には前記プロワを回転駆動するタービンが配設されており、

エンジンの低回転低負荷領域で、前記吸気絞り弁を全開 状態よりも閉じた状態に制御する吸気絞り弁制御手段 と、

エンジンの運転状態が前記低回転低負荷領域の定常運転 状態から加速運転状態へ移行したとき、前記燃料噴射弁 による燃料噴射を、気筒の圧縮行程で噴射を終了する最 初の噴射と圧縮上死点近傍で行う最後の噴射とを含む多 段階に分けて実行させる噴射時期制御手段とが設けられ ていることを特徴とする筒内噴射式エンジンの制御装 置。

【請求項17】 エンジンの気筒内燃焼室に燃料を噴射する燃料噴射弁を備え、少なくとも該燃料噴射弁による 燃料噴射量を制御するようにした筒内噴射式エンジンの 制御装置において、

エンジンが低回転及び中負荷以上の運転領域にあるとき、前記燃料噴射弁による燃料噴射を、各気筒毎の1回の燃焼サイクルにおける燃料噴射量の1/3以上が気筒の圧縮上死点前30度以前の圧縮行程で噴射され、かつ残りの燃料が圧縮上死点近傍で噴射されるように多段階に分けて実行させる噴射時期制御手段が設けられていることを特徴とする筒内噴射式エンジンの制御装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、エンジンの気筒内燃焼室に燃料を直接噴射するようにした筒内噴射式エンジンにおいて、主に排気中の有害成分を低減するための燃料噴射制御に関する制御装置の技術分野に属する。

[0002]

【従来の技術】従来より、この種の筒内噴射式エンジンの制御装置として、例えば特開平8-144867号公報に開示されるように、ディーゼルエンジンにおいて吸気系への排気還流量を調節することによって間接的に燃焼室の空燃比(空気過剰率)を制御するようにしたものが知られている。このものでは、排気の一部をエンジンの吸気系に還流させる排気還流通路(以下EGR通路という)と、アクチュエータにより作動されて前記EGR通路における排ガスの還流量を調節する排気還流量調節弁(以下EGR弁という)とを備えており、排気通路に設けた空燃比センサからの出力信号に基づいて燃焼室の空燃比を検出して、その検出結果に応じてEGR弁の関

度を制御するようにしている。

【0003】すなわち、前記従来例のものでは、燃焼室の空燃比を小さくするほどNOx排出濃度を低減できるが、その反面、空燃比が小さ過ぎるとスモークの生成量が急増するという直噴式ディーゼルエンジンの特性を考慮し、空燃比の制御目標値をスモーク量が急増しない範囲でできる限り小さな値(リッチ側の値)に設定して、排ガス中のNOx及びスモークの低減を図っている。【0004】

【発明が解決しようとする課題】ところで、近年、環境 10 保護の観点から自動車用エンジンの排気清浄化に対するニーズは一層、強まっており、特にディーゼルエンジンやガソリンのリーンバーンエンジンにおいては、酸素過剰雰囲気になる排気中でNOxを還元浄化するのが難しいことから、燃焼に伴うNOxの生成そのものをさらに低減させることが要求されている。

【0005】しかし、ディーゼルエンジンの場合、例えばエンジンへの要求出力が高い中負荷以上の運転領域や加速運転状態では、燃料噴射量が多いため燃焼も激しくなり、燃焼ガス温度も高くなりやすい。そのため、特に 20 このような運転領域においてNOxの生成を従来以上に抑えることは極めて困難である。

【0006】これに対し、前記中負荷以上の運転領域等において、燃料の噴射時期を軽負荷時よりも遅らせて燃焼の急激な立ち上がりを抑えることにより、NOxの生成を抑制するいわゆるタイミングリタードを行うことも考えられる。しかし、タイミングリタードを行うと、燃焼が緩慢になってスモーク量の急増を招く虞れがあり、このことが車両の発進時における顕著な黒煙発生を引き起こすことが問題になる。

【0007】本発明は斯かる諸点に鑑みてなされたものであり、その目的とするところは、ディーゼルエンジンや直噴式ガソリンエンジンにおいて燃料噴射の手順に工夫を凝らして、燃焼状態を改善することによって、排気中のNOx低減及びスモーク低減を従来よりも高次元で両立させることにある。

[0008]

【課題を解決するための手段】前記目的を達成するために、本発明の解決手段では、エンジンが排気中のNOx低減及びスモーク低減の両立が難しい運転状態になっているときに、各気筒の圧縮行程で燃料を多段階に分けて噴射(以下、多段噴射ともいう)させるようにした。

【0009】具体的に、請求項1記載の発明は、図1に示すように、エンジン1の気筒内燃焼室4に燃料を噴射する燃料噴射弁5と、エンジン1の吸気系10に排気の一部を還流させる排気還流通路23と、該排気還流通路23における排気の還流量を調節する排気還流量調節弁24と、アクセル操作量に応じて前記燃料噴射弁5による燃料噴射量を制御する噴射量制御手段35aと、前記排気の還流状態に関する還流状態量がエンジン1の運転

50

状態に応じて設定された目標値になるように、前記排気 還流量調節弁24の開度を制御する排気還流制御手段3 5bとを備えた筒内噴射式エンジンの制御装置Aが前提 である。そして、エンジン1が低回転及び中負荷以上の 運転領域にあり、かつ前記排気還流が行われているとき に、前記燃料噴射弁5による燃料噴射を、気筒の圧縮行 程で噴射を終了する最初の噴射と圧縮上死点近傍で行う 最後の噴射とを含む多段階に分けて実行させる噴射時期 制御手段35cを設ける構成とする。

【0010】前記の構成により、エンジン1の低回転及び中負荷以上の運転領域で、かつ排気の一部が吸気系10に還流されているときに、まず、気筒の圧縮行程で噴射を終了する最初の噴射を含むように、圧縮行程で少なくとも1回の燃料噴射(早期噴射)が行われる。この早期噴射された燃料は、気筒内の空気の流動によって空気と十分に混合されかつ十分に気化霧化して、ピストン3の上昇に伴う気筒内圧の上昇と共に周囲の酸素と徐々に反応する。そして、圧縮行程終期に燃焼室全体の温度がいわゆる自己着火温度に達すると、爆発的に燃焼する。また、圧縮上死点近傍で最後の燃料噴射(後期噴射)がなされると、その燃料噴霧は極く僅かな着火遅れ期間を経て急速に燃焼する。

【0011】このような燃焼状態においては、まず、早期噴射されて相対的に大きく広がった燃料噴霧が十分に気化霧化しかつ空気と混合されて良好に燃焼するので、燃焼室4における空気利用率が極めて高くなる。しかも、その燃料は周囲の酸素と徐々に反応しながら爆発的な燃焼状態へ移行してゆくので、燃焼室温度が自己着火温度に達した後の燃焼圧力や燃焼温度の立ち上がりは過度に急峻にはならない。このことで、NOxの生成を大幅に低減できる。

【0012】また、そのようにして多くの燃料が早期噴射される結果、総燃料噴射量がかなり多くなっても、圧縮上死点近傍で行う後期噴射の噴射量はあまり多くはないず、しかも、その燃料噴霧は既に燃焼が始まっている高温高圧の燃焼室へ噴射され、速やかに気化霧化されて急速にかつ良好に燃焼されることになる。このことで、燃料噴射の総量がかなり多くても、スモークの増大を抑制できる。

【0013】したがって、この構成によれば、吸気充填効率が低いため吸入空気量が少なくなるエンジン低回転で、かつエンジン1への要求出力が高いため総燃料噴射量が多くなる中負荷以上の運転領域、即ち、排気中のNOx低減及びスモーク低減の両立が極めて困難な運転領域において、燃料の多段噴射を実行することにより、スモークの増大を抑えつつ、NOx生成を十分に低減することができる。特に、従来例の如く排気環流によってNOx低減を図るようにしたものでは、排気の環流を行うときに、燃料の多段噴射を実行することによりNOx生成を大幅に低減できるので、その分、排気の環流量を減

らすようにすれば、そのことによってスモークの低減を 図ることもできる。つまり、排気中のNOx低減及びス モーク低減を従来よりも高次元で両立させるることがで きる。

【0014】請求項2記載の発明では、請求項1記載の発明における噴射時期制御手段は、燃料噴射弁による燃料噴射を、各気筒毎の1回の燃焼サイクルにおける燃料噴射量の1/3以上が圧縮上死点前30度(以下、BTDC30°CAともいう)以前の圧縮行程で噴射され、かつ残りの燃料が圧縮上死点近傍で噴射されるように多10段階に分けて実行させるものとする。

【0015】このことで、早期噴射を気筒のBTDC30°CA以前の圧縮行程で実行することで、燃料噴霧を十分に大きく広げ、空気とよく混合しかつ気化霧化させて、空気利用率を高めることができる。またその際、気筒の1回の燃焼サイクルにおける燃料噴射量の1/3以上を噴射させることで、燃料噴霧を自己着火可能な程度の濃度状態に維持することができる。さらに、残りの燃量が総噴射量の2/3よりも少なくなるので、その燃料を圧縮上死点近傍で噴射して速やかにかつ燃え残りなく燃焼させることができる。よって、請求項1記載の発明の作用効果が十分に得られる。

【0016】請求項3記載の発明では、請求項1又は2記載の発明において、還流状態量を検出するためのセンサが設けられ、排気還流制御手段は、排気還流量調節弁の開度を前記センサからの出力信号に基づいてフィードバック制御する構成とする。このことで、排気還流制御手段は、センサ信号に基づくフィードバック制御により、還流状態量を正確に目標値に制御することができる。

【0017】請求項4記載の発明では、請求項1又は2記載の発明において、エンジンの吸気通路における吸入空気量を計測する吸気量センサが設けられ、排気還流制御手段は、排気還流量調節弁の開度を、前記吸気量センサにより計測した吸入空気量及び燃料噴射量に基づいて求められる燃焼室の空燃比が目標値になるようにフィードバック制御するものとする。

【0018】この構成では、吸気量センサにより検出された吸入空気量と噴射量制御手段により制御される燃料噴射量とに基づいて、燃焼室の実空燃比を求めることができるので、排気還流量調節弁の開度制御によって、燃焼室の空燃比を目標値になるように高精度にフィードバック制御できる。つまり、高精度の空燃比制御と燃料の多段噴射とを併せて行うことにより、排気中のNOx低減及びスモーク低減を一層、高次元で両立できる。

【0019】請求項5記載の発明は、図1に示すように、エンジン1の気筒内燃焼室4に燃料を噴射する燃料噴射弁5と、エンジン1の吸気系10に排気の一部を還流させる排気還流通路23と、該排気還流通路23における排気の還流量を調節する排気還流量調節弁24と、

アクセル操作量に応じて前記燃料噴射弁5による燃料噴射量を制御する噴射量制御手段35aと、前記排気の還流状態に関する還流状態量がエンジン1の運転状態に応じて設定された目標値になるように、前記排気還流量節弁24の開度を制御する排気還流制御手段35bとを備えた筒内噴射式エンジンの制御装置Aが前提である。そして、前記排気還流量の全排気量に対する割合である排気還流率が所定の基準値以下になるエンジン1の運転領域において、前記燃料噴射弁5による燃料噴射を、気筒の圧縮行程で噴射を終了する最初の噴射と圧縮上死点近傍で行う最後の噴射とを含む多段階に分けて実行させる噴射時期制御手段35cを設ける構成とする。

【0020】前記の構成により、エンジン1の排気還流率が所定の基準値以下になる運転領域において燃燃の多段噴射が実行され、請求項1記載の発明と同様の作用効果が得られる。すなわち、燃焼室4における空気利用率が極めて高くなる一方で、予混合燃焼時の燃焼圧力や燃焼温度の立ち上がりが適度に緩和され、それらの相乗的な作用によって、NOxの生成を大幅に低減できる。また、総燃料噴射量がかなり多くても、スモークの増大を抑えることができる。

【0021】したがって、この発明では、排気還流率が所定の基準値以下になる運転領域、即ち、多量の排気還流によってNOx低減を図ることが難しい例えばエンジンの高負荷運転領域等において、スモークの増大を抑えつつNOxの生成を大幅に低減することができる。また、排気還流率を前記基準値よりも大きくできる例えばエンジンの中負荷運転領域等において、燃料の多段噴射を実行してNOx生成を大幅に低減するとともに、その分、排気の還流量を減らして結果的に排気還流率が前記基準値以下になるようにすれば、スモークも低減できる。つまり、排気中のNOx低減及びスモーク低減を従来よりも高次元で両立できる。

【0022】請求項6記載の発明では、請求項5記載の発明において、エンジンの吸気通路における吸入空気量を計測する吸気量センサが設けられ、排気還流制御手段は、排気還流量調節弁の開度を、前配吸気量センサにより計測した吸入空気量及び燃料噴射量に基づいて求められる燃焼室の空燃比がエンジンの運転状態に応じて設定された目標値になるようにフィードバック制御するものとする。そして、排気還流率が基準値以下になるエンジンの運転領域は、前配空燃比検出手段により検出される空燃比が設定値以上になる領域とする。

【0023】この構成では、吸気量センサにより検出された吸入空気量と噴射量制御手段により制御される燃料噴射量とに基づいて、燃焼室の実空燃比を求めることができ、そのようにして求められる空燃比が目標値になるように、排気還流量が調節されることで、燃焼室の空燃比を高精度にフィードバック制御できる。また、上述の如く求められる燃焼室の実空燃比に基づいてそのときの

50

排気還流率を検出できるので、排気還流率が基準値以下 になるエンジンの運転領域を、空燃比が設定値以上にな る領域として判定できる。

【0024】請求項7記載の発明では、請求項5記載の発明における噴射時期制御手段を、エンジンの低回転域で多段階の燃料噴射を実行させる構成とする。すなわち、一般に、エンジンの低回転域では吸気充填効率が低く燃焼室への吸入空気量が少ないので、燃料噴射量の変動に対する空燃比の変動が大きくなり、高回転域に比べてNOx及びスモークの低減が難しい。従って、このようなエンジン低回転域で燃料の多段噴射を実行して、NOx及びスモークの低減を図ることは特に有効である。

【0025】請求項8記載の発明では、請求項5記載の発明における噴射時期制御手段を、排気還流率が基準値よりも大きくなる運転領域では、燃料噴射を圧縮上死点近傍で一括して実行させる構成とする。このことで、燃料の多段噴射を行うと、早期噴射された燃料の燃焼力の一部がいわゆる逆駆動力になって、エンジンの燃費率が若干、悪化するという難があるので、排気還流率が基準値よりも大きくなる運転領域では、多段噴射は行わずに20燃料噴射を圧縮上死点近傍で一括して実行させることで、燃費の悪化を抑制できる。

【0026】請求項9記載の発明は、図1に示すよう に、エンジン1の気筒内燃焼室4に燃料を噴射する燃料 噴射弁5と、エンジン1の吸気系10に排気の一部を還 流させる排気還流通路23と、該排気還流通路23にお ける排気の還流量を調節する排気還流量調節弁24と、 アクセル操作量に応じて前記燃料噴射弁5による燃料噴 射量を制御する噴射量制御手段35aと、前記排気の還 流状態に関する還流状態量がエンジン1の運転状態に応 30 じて設定された目標値になるように、前記排気還流量調 節弁24の開度を制御する排気還流制御手段35bとを 備えた筒内噴射式エンジンの制御装置Aが前提である。 そして、前記排気還流制御手段35bを、エンジン1の 運転状態が定常運転状態から加速運転状態へ移行したと き、排気還流量調節弁24を閉じる側に作動させるよう に構成し、かつ、エンジン1の運転状態が定常運転状態 から加速運転状態へ移行したとき、前記燃料噴射弁5に よる燃料噴射を、気筒の圧縮行程で噴射を終了する最初 の噴射と圧縮上死点近傍で行う最後の噴射とを含む多段 40 階に分けて実行させる噴射時期制御手段35cを設ける 構成とする。

【0027】前記の構成により、エンジン1の運転状態が定常運転状態から加速運転状態へ移行したとき、噴射時期制御手段35cにより燃料の多段噴射制御が行われて、請求項1記載の発明と同様に燃焼室4における空気利用率が極めて高くなる一方で、予混合燃焼時の燃焼圧力や燃焼温度の立ち上がりが適度に緩和されて、NOxの生成が大幅に低減される。

【0028】また、エンジン1の加速運転状態への移行 50

に伴い燃料噴射量が増量されるとともに、排気還流制御手段35bにより排気還流量調節弁24が閉じる側に作動され、排気還流量の減少によって新気の吸入空気量が増加するので、エンジン出力を高めつつ、スモークの増大を抑制できる。尚、排気還流量が減少すれば、NOxの生成を抑える作用はやや弱まるものの、多段噴射によってNOx生成を大幅に低減できるので、結果としてNOxの十分な低減が図られる。

10

【0029】したがって、この発明では、エンジン1の運転状態が定常運転状態から加速運転状態へ移行したとき、即ちNOx低減が難しい上にスモーク増大の虞れが強い運転状態であっても、排気還流制御と燃料の多段噴射制御とを併せて実行することで、スモークを十分に抑制しつつ、NOxも従来よりも低減できる。

【0030】請求項10記載の発明では、請求項9記載の発明において、排気還流量調節弁が実際に閉じる側に作動したことを検出する閉作動検出手段を設け、噴射時期制御手段は、前記閉作動検出手段により排気還流量調節弁の閉作動が検出されたとき、多段階の燃料噴射を開始させる構成とする。

【0031】すなわち、エンジンが加速運転状態に移行した直後は、排気還流制御弁の作動遅れに起因して排気還流量が過度に多くなってしまうことがあり、そのときに燃料の多段噴射を行うと、却って燃焼状態が悪化してスモーク増大を招く虞れがある。そこで、この発明では、閉作動検出手段により排気還流量調節弁の実際の閉作動が検出されたときに多段階の燃料噴射を開始させることで、前配のスモーク増大という弊害を回避できる。【0032】請求項11記載の発明では、請求項9記載の発明において、エンジンの吸気通路における吸入空気量を計測する吸気量センサが設けられ、噴射時期制御手段は、前記吸気量センサにより計測した吸入空気量及び燃料噴射量に基づいて求められる燃焼室の空燃比が設定

値以上になったときに、多段階の燃料噴射を開始させる

構成とする。

【0033】この構成では、エンジンが加速運転状態へ移行したとき、吸気量センサにより計測された吸入空気量と噴射量制御手段により制御される燃料噴射量とに基づいて、燃焼室の実空燃比が求められる。そして、その求められた空燃比が設定値以上になったときに、多段階の燃料噴射が開始される。つまり、エンジンの加速運転状態への移行時に燃焼室の実空燃比が設定値以上になったときに、即ち排気還流量が過度に多い状態でないことを確認した上で、燃料の多段噴射を開始させることで、加速直後の多段噴射に起因するスモーク増大の弊害を確実に回避できる。

【0034】請求項12記載の発明では、請求項9記載の発明における噴射時期制御手段を、燃料噴射弁により 多段階の燃料噴射を所定期間行わせた後、圧縮上死点近 傍での一括噴射に切り替える構成とする。尚、前記所定 期間は、例えば加速運転状態になってから設定時間が経 過するまで、又は設定クランク角度だけクランク軸が回 転するまでとすればよい。或いは、車両の走行速度やエ ンジン回転数の上昇度合、又はこれに伴う燃料噴射量の 変化等に基づいて、前記所定期間の経過を判定するよう にしてもよい。

【0035】すなわち、燃料の多段噴射を行うと、早期噴射された燃料の燃焼力の一部がいわゆる逆駆動力になって、エンジンの燃費率が若干、悪化するという難があるが、この発明では、エンジンの加速運転の途中で燃料 10噴射を多段階の噴射から一括噴射に切り替えることで、燃費の悪化を抑制することができる。

【0036】請求項13記載の発明では、請求項9記載の発明における排気還流通路はエンジンの吸気通路に接続され、その排気還流通路との接続部よりも吸気上流側の吸気通路に吸気絞り弁が配設されており、エンジンの低回転低負荷領域で前記吸気絞り弁を全開状態よりも閉じた状態に制御する吸気絞り弁制御手段が設けられている構成とする。

【0037】すなわち、一般に、ディーゼルエンジンに 20 おいては、吸気通路内の負圧が小さく排気還流通路による排気の還流量を十分に確保し難いので、吸気通路に吸気絞り弁を設けて、吸排気間の差圧を高めることが行われている。このようなものでは、車両の発進時等にエンジンが加速運転状態に移行したとき、前記吸気絞り弁により吸気の流通抵抗が増大しているため、燃焼室への吸入空気量が不足して、スモークが増大する虞れが極めて強い。従って、このように吸気絞り弁を備えたものにおいて、エンジンの加速運転状態への移行時に排気還流制御と燃料の多段噴射とを併せて実行することで、スモー 30 クを抑制しつつNOxを低減できることの作用効果は極めて有効なものになる。

【0038】請求項14記載の発明では、請求項1、5 又は9のいずれか1つに記載の発明において、エンジンの排気流により回転駆動されるタービンと、該タービン に回転一体に連結され、エンジンの吸気を圧縮するプロ ワとからなるターボ過給機が設けられているものとする。

【0039】すなわち、一般に、ターボ過給機を装備したエンジンでは、ターボ過給機のないものに比べて気筒の圧縮比が低く設定されているため、過給圧の低い低回転域における吸気充填効率の低下が著しい。そのため、車両の発進時等にエンジンが加速運転状態に移行したとき、ターボ過給機のないものに比べて、燃焼室の吸入空気量不足によるスモーク増大の虞れが強い。従って、このようにターボ過給機を備えたものにおいて、エンジンの加速運転状態への移行時に排気還流制御と燃料の多段噴射とを併せて実行することで、スモークを抑制しつつNOxを低減できることの作用効果は極めて有効なものになる。

【0040】請求項15記載の発明では、請求項1、5 又は9のいずれか1つに記載の発明において、燃料を噴 射圧以上の高圧状態で蓄える蓄圧室に燃料噴射弁が接続 されたコモンレール式燃料噴射系を備えているものとす る。このことで、燃料噴射系の構成が具体化され、噴射 時期制御手段による燃料噴射時期の制御が実現する。

12

【0041】請求項16記載の発明は、図1に示すよう に、エンジン1の気筒内燃焼室4に燃料を噴射する燃料 噴射弁5を備え、燃料を噴射圧以上の高圧状態で蓄える 蕃圧室6に前記燃料噴射弁5が接続されているコモンレ 一ル式燃料噴射系と、アクセル操作量に応じて前記燃料 噴射弁5による燃料噴射量を制御する噴射量制御手段3 5 a と、エンジン1の吸気通路10及び排気通路20を 連通する排気還流通路23と、該排気還流通路23によ る排気側から吸気側への排気の還流量を調節する排気還 流量調節弁24と、前記排気還流通路23との接続部よ りも吸気上流側の吸気通路10に配設され、吸入空気量 を計測する吸気量センサ11と、前記排気還流量調節弁 24の開度を、前記吸気量センサにより計測した吸入空 気量及び燃料噴射量に基づいて求められる燃焼室の空燃 比がエンジン1の運転状態に応じて設定された目標値に なるようにフィードバック制御する排気還流制御手段3 5 b とを備えた筒内噴射式エンジンの制御装置制御装置 Aが前提である。

【0042】そして、前記吸気通路10には、吸気を圧縮するターボ過給機25のプロワ12と吸気絞り弁14とが配設される一方、前記排気通路20には前記プロワ12を回転駆動するタービン21が配設されており、エンジン1の低回転低負荷領域で、前記吸気絞り弁14を全開状態よりも閉じた状態に制御する吸気絞り弁制御手段35dと、エンジン1の運転状態が前記低回転低負荷領域の定常運転状態から加速運転状態へ移行したとき、前記燃料噴射弁5による燃料噴射を、気筒の圧縮行程で噴射を終了する最初の噴射と圧縮上死点近傍で行う最後の噴射とを含む多段階に分けて実行させる噴射時期制御手段35cとが設けられている構成とする。

【0043】前記の構成のものでは、請求項4記載の発明と同様に、吸入空気量センサ11からの出力信号に基づいて排気還流量調節弁24の開度が制御され、そのことによって排気還流通路23による排気の還流量が調節されて、燃焼室4の空燃比が高精度にフィードバック制御される。また、エンジン1の低回転低負荷域では、吸気絞り弁14により吸気通路10空気圧力が低くされ、前記排気還流通路23による排気の還流量を確保できるようになっている。さらに、気筒2の圧縮比はターボ過給機25のないものに比べて低く設定されている。

【0044】そして、このようなものにおいて、エンジン1の運転状態が運転状態が低回転低負荷領域での定常運転状態から加速運転状態へ移行したときには、要求出力の増大に応じて燃料噴射量が増量される一方、制御の

14

遅れによって、空燃比が一時的に過度に小さな状態(リッチ状態)になる。しかも、吸気絞り弁14により吸気の流通抵抗が増大しているので、燃焼室4への吸入空気量が不足しやすい。さらに、過給圧の低い低回転域では、元来ターボ過給機25のないものに比べて吸気充填効率が低いので、このことによっても吸入空気量不足になりやすい。つまり、前配前提構成のものでは、エンジンの加速運転状態への移行時に一時的にスモーク量が急増する虞れが極めて強い。

【0045】そこで、この発明では、車両の発進時等にエンジンが加速運転状態に移行したとき、請求項9記載の発明と同様に排気還流量の減少とともに、燃料の多段噴射を実行することにより、上述の如くスモーク増大の虞れが極めて強い状態であっても、NOx低減を図りつつ、スモーク増大を抑制することができる。

【0046】請求項17記載の発明は、図1に示すように、エンジン1の気筒内燃焼室4に燃料を噴射する燃料噴射弁5を備え、少なくとも該燃料噴射弁5による燃料噴射量を制御するようにした筒内噴射式エンジンの制御装置Aが前提である。そして、エンジン1が低回転及び20中負荷以上の運転領域にあるとき、前記燃料噴射弁5による燃料噴射を、各気筒2毎の1回の燃焼サイクルにおける燃料噴射量の1/3以上が圧縮上死点前30度以前の圧縮行程で噴射され、かつ残りの燃料が圧縮上死点近傍で噴射されるように多段階に分けて実行させる噴射時期制御手段35cを設ける構成とする。

【0047】前記の構成により、エンジン1の低回転及び中負荷以上の運転領域において、請求項2記載の発明と同様の作用効果が得られる。すなわち、燃料の多段噴射を実行することにより、燃焼室4における空気利用率 30が極めて高くなる一方で、予混合燃焼時の燃焼圧力や燃焼温度の立ち上がりが適度に緩和され、それらの相乗的な作用によってNOxの生成が大幅に低減される。また、総燃料噴射量がかなり多くても、スモークの増大を抑えることができる。よって、排気中のスモークの増大を抑えつつ、NOx生成を十分に低減できる。

【発明の実施の形態】以下、本発明の実施形態を図面に 基いて説明する。

【0049】 (実施形態1)

[0048]

(全体構成) 図1は本発明の実施形態1に係る筒内噴射 式エンジンの制御装置Aの全体構成を示し、1は例えば マニュアルトランスミッションを装備する車両に搭載さ れた4気筒ディーゼルエンジンである。このエンジン1 は4つの気筒2,2,… (1つのみ図示する)を有し、 その各気筒2内に往復動可能にピストン3が嵌挿されて いて、このピストン3によって各気筒2内に燃焼室4が 区画されている。また、燃焼室4の上面の略中央部に は、インジェクタ5が先端部の噴孔を燃焼室4に臨ませ て配設されていて、各気筒毎に所定の噴射タイミングで50 関閉作動されて、燃焼室4に燃料を直接噴射するように なっている。

【0050】前記各インジェクタ5は高圧の燃料を蓄え る共通のコモンレール(蓄圧室) 6 に接続されていて、 そのコモンレール6には、内部の燃圧(コモンレール 圧)を検出する圧力センサ6 a が配設されているととも に、クランク軸7により駆動される高圧供給ポンプ8が 接続されている。この高圧供給ポンプ8は、圧力センサ 6 aにより検出されるコモンレール6内の燃圧が所定値 以上(例えば、アイドル運転時に40MPa、それ以外 の運転状態では80MP a以上) に保持されるように作 動する。また、クランク軸7の一端部にはその回転角度 を検出するクランク角センサ9が設けられている。この クランク角センサ9は、クランク軸7の端部に設けた被 検出用プレート(図示せず)と、その外周に相対向する ように配置された電磁ピックアップとからなり、前記被 検出用プレートの外周部全周に亘って形成された突起部 の通過に対応してパルス信号を出力するようになってい

【0051】また、10はエンジン1の燃焼室4に対し 図外のエアクリーナで濾過した吸気 (空気) を供給する 吸気通路であり、この吸気通路10の下流端部は、図示 しないサージタンクを介して気筒毎に分岐して、それぞ れ吸気ボートにより各気筒2の燃焼室4に接続されてい る。また、サージタンク内で各気筒2に供給される過給 圧力を検出する過給圧センサ10 aが設けられている。 前記吸気通路10には上流側から下流側に向かって順 に、エンジン1に吸入される吸気流量を検出するエアフ ローセンサ(吸気量センサ)11と、後述のターピン2 1により駆動されて吸気を圧縮するプロワ12と、この プロワ12により圧縮した吸気を冷却するインタークー ラ13と、吸気通路10の断面積を絞る吸気絞り弁14 とがそれぞれ設けられている。この吸気絞り弁14は、 全閉状態でも吸気が流通可能なように切り欠きが設けら れたバタフライバルブからなり、後述のEGR弁24と 同様、ダイヤフラム15に作用する負圧の大きさが負圧 制御用の電磁弁16により調節されることで、弁の開度 が制御されるようになっている。

【0052】前記エアフローセンサ11は、流速変動があっても空気流量を確実にとらえることのできる定温度型ホットフィルム式エアフローセンサであり、図示しないが、吸気通路10に吸気流れ方向と直交するように配置されたヒータと、このヒータを挟んで上流側と下流側とに配置されたホットフィルムとを備えていて、両ホットフィルムの温度の高低に基づいて、吸気通路10を下流側(各気筒2の側)に向かう正方向流及び上流側に向かう逆流をそれぞれ検出するようになっている。このエアフローセンサ11による計測値に基づいて、正方向の空気流量のみを計測することができ、排気還流量の制御に逆流による誤差が入ることを避けることができる。

【0053】また、図1において20は各気筒2の燃焼室4から燃焼ガスを排出する排気通路で、この排気通路20の上流端部は分岐してそれぞれ図示しない排気ポートにより各気筒2の燃焼室4に接続されている。この排気通路20には、上流側から下流側に向かって順に、排気流により回転されるターピン21と、排気中のHC、CO及びNO×並びにパティキュレートを浄化可能な触媒コンバータ22とが配設されている。

【0054】前記ターピン21及びプロワ12からなるターボ過給機25は、図2に示すように、ターピン21 10を収容するターピン室21aに該ターピン21aの全周を囲むように複数のフラップ21b, 21b, …が設けられ、その各フラップ21bが排気流路のノズル断面積Aを変化させるように回動するVGT(バリアブルジオメトリーターボ)である。このVGTの場合、同図

(a) に示すように、フラップ21b, 21b, …をターピン21に対し周方向に向くように位置付けてノズル断面積Aを小さくすることで、排気流量の少ないエンジン1の低回転域でも過給効率を高めることができる。一方、同図(b) に示すように、フラップ21b, 21b, …をその先端がターピン21の中心に向くように位置付けて、ノズル断面積Aを大きくすれば、排気流量の多いエンジン1の高回転域でも高い過給効率が得られる

【0055】前記排気通路20は、ターピン21よりも上流側の部位で、排気の一部を吸気側に還流させる排気 還流通路(以下EGR通路という)23の上流端に分岐接続されている。このEGR通路23の下流端は吸気絞り弁14よりも吸気下流側の吸気通路10に接続されており、そのEGR通路23の途中の下流端寄りには、開度調節可能な負圧作動式の排気還流量調節弁(以下EGR弁という)24が配置されていて、排気通路20の排気の一部をEGR弁24により流量調節しながら吸気通路10に還流させるようになっている。

【0056】前記EGR弁24は、図3に示すように、 弁箱を仕切るダイヤフラム24aに弁棒24bが固定され、この弁棒24bの両端にEGR通路23の開度をリ ニアに調節する弁本体24cとリフトセンサ26とが設けられたものである。前記弁本体24cはスプリング24dによって閉方向(図の下方)に付勢されている一方、弁箱の負圧室(ダイヤフラム24aよりも上側の室)には負圧通路27が接続されている。この負圧通路27は、負圧制御用の電磁弁28を介してバキュームボンプ(負圧源)29に接続されており、電磁弁28が後述のECU35からの制御信号によって負圧通路27を連通・遮断することによって、負圧室のEGR弁駆動負圧が調節され、そのことによって、弁本体24cによりEGR通路23の開度がリニアに調節されるようになっている。

【0057】つまり、図4(a)に示すように、電流が 50

大きくなるに従ってEGR弁駆動負圧が大きく(圧力が 低く)なり、そのEGR弁駆動負圧に比例して、同図

(b) に示すようにEGR弁本体24cのリフト量が変化する。但し、EGR弁本体24cのリフト量の変化にはヒステリシスが見られる。

【0058】尚、前記ターボ過給機25のフラップ21b,21b,…にもEGR弁24と同様にダイヤフラム30が取り付けられていて、負圧制御用の電磁弁31によりダイヤフラム30に作用する負圧が調節されることで、前記フラップ21b,21b,…の作動量が調節されるようになっている。

【0059】前記各インジェクタ5、高圧供給ポンプ8、吸気絞り弁14、EGR弁24、ターボ過給機25のフラップ21b,21b,…等はコントロールユニット(Electronic Contorol Unit:以下ECUという)35からの制御信号によって作動するように構成されている。一方、このECU35には、前配圧力センサ6aからの出力信号と、クランク角センサ9からの出力信号と、エアフローセンサ11からの出力信号と、EGR弁24のリフトセンサ26からの出力信号と、車両の運転者による図示しないアクセルペダルの操作量(アクセル開度)を検出するアクセル開度センサ32からの出力信号と、図示しないが、エンジン1の冷却水温を検出する水温センサからの出力信号とが少なくとも入力されている

【0060】(制御システムの全体構成)前記ECU35におけるエンジン制御の基本的な処理の概要は図5のブロック図に示されており、基本的にアクセル開度に基づいて基本となる燃料噴射量を決定するとともに、EGR弁24の作動によりEGR率を調節して、各気筒の空燃比(還流状態量)を均一かつ高精度に制御するようにしている。また、高圧供給ポンプ8の作動によるコモンレール圧力の制御と、吸気絞り弁14の作動制御と、ターボ過給機25のフラップ21b,21b,…の作動制御(VGT制御)とが行われている。

【0061】前記EGR率は全排気量中の還流される排 気量(EGR量)の割合をいう。すなわち、 E GR率=EGR量/全排気量

ここで、EGR通路23から吸気通路10に還流される 排気の各気筒2への分配性はそれぞれ異なり、加えて各 気筒毎の空気吸入特性自体にもばらつきがあるので、E GR通路23におけるEGR弁24の開度を同じにして も、各気筒2におけるEGR率及び吸入空気量偏差には ばらつきを生じ、EGR率の高い気筒ではその吸入空気量が 多くなる。そこで、基本的には全気筒2に共通の目標空 燃比を定め、各気筒毎に吸入空気量を検出して、この吸 入空気量に応じて前記目標空燃比となるように気筒毎に 排気還流量を制御するようにしている。つまり、各気筒 2の吸入空気量に対するEGR量の割合の均一化を図る のではなく、所定の空燃比を目標として気筒毎に排気還流量を制御しており、このことで、各気筒2の空燃比を 均一かつ高精度に制御することができる。

【0062】具体的に、前記ECU35には、アクセル開度Acc及びエンジン回転数Neの変化に対して、目標トルクtrqsolの最適値を実験的に決定して記録した二次元マップ36と、エンジン回転数Ne、目標トルクtrqsol及び新気量(吸入空気量のことであり燃料を含まない。以下、同じ。)FAirの変化に対して、目標燃料噴射量Fsolの最適値を実験的に決定して記録した三次元マップ37と、エンジン回転数Neと目標トルクtrqsolの変化に対して、目標空燃比A/Fsolの最適値を実験的に決定して記録した二次元マップ38とがそれぞれメモリ上に電子的に格納されている。

【0063】前記目標空燃比A/FsolがNOxの低減とスモークの低減とを両立させるように排気の還流量を決定するための制御目標値となるものである。すなわち、図6にディーゼルエンジンの空燃比と排気中のNOx量との関係を例示するように、空燃比が上昇するとNOx量が増大する傾向があるので、排気還流量を多くして空燃20比を下げれば、NOxの発生を少なくすることができる。

【0064】しかし、図7に例示すように、同じエンジンの空燃比と排気中のスモーク値との関係によれば、空燃比がリッチ側に変化してある空燃比以下になると、スモーク量が急に増大することが分かる。つまり、NOx量の低減のために排気の還流量を多くするといっても限度がある。そこで、この実施形態の制御装置Aでは、排気中のNOx量の低減とスモーク量の増大抑制との両立を図るために、前記目標空燃比A/Fsolをスモーク量が急増し始める手前のできるだけリッチ側の値に設定している。

【0065】①燃料噴射制御

具体的に、まず、アクセル開度センサ32により検出されたアクセル開度Accとクランク角センサ9により検出されたエンジン回転数Neとを用いて、目標トルク演算部41において前記メモリ上の二次元マップ36を参照して目標トルクtrqsolを決定する。この目標トルクtrqsolと、エアフローセンサ11によって計測された新気量FAirとエンジン回転数Neとを用いて、目標噴射量演算部42において前記メモリ上の三次元マップ37を参照して目標噴射量Fsolを決定する。そして、この目標噴射量Fsolと後述の如く制御されたコモンレール圧力CRPとに基づいて、各インジェクタ5の励磁時間を決定し、それぞれ制御する。前記目標トルク演算部41及び目標噴射量演算部42が噴射量制御手段35aに対応している。

【0066】②排気還流制御

一方、前記目標トルク演算部41において求められた目標トルクtrqsolとエンジン回転数Neとを用いて、目標空燃比演算部43においてメモリ上の二次元マップ38を50

参照して、前記のNOx及びスモークの両立を図るための目標空燃比A/Fsolを決定する。そして、この目標空燃比A/Fsolと前記目標噴射量演算部42において求められた目標噴射量Fsolとを用いて、目標新気量演算部44において目標新気量FAsolを算出し(FAsol=Fsol×A/Fsol)、この目標新気量FAsolを目標として、新気量制御部45において新気量制御を行う。この新気量制御は新気供給量自体を直接関節するのではなく、排気の還流量を調節することによって新気量を変化させるものである。すなわち、新気の補正量を決定するのではなく、目標とする新気量FAsolに基づいてEGR弁24の操作量EGRsolを決定し、その操作量EGRsolに対応するようにEGR弁の開度を制御する。前記目標空燃比演算部43、目標新気量演算部44及び新気量制御部45が排気還流制御手段35bに対応している。

【0067】3コモンレール圧制御

また、ECU35には、目標トルクtrqsol及びエンジン回転数Neの変化における、実験的に決定された最適なコモンレール圧力CRPsolを記録した二次元マップ50がメモリ上に電子的に格納して備えられており、前記目標トルク演算部41において得られた目標トルクtrqsolとエンジン回転数Neとを用いて、コモンレール圧力演算部46において当該マップ50を参照して目標コモンレール圧力CRPsolを演算し、これを用いてコモンレール圧力を制御する。

【0068】前記マップ50において、コモンレール圧力CRPsolはエンジン回転数Neが高いほど高められるように、また、目標トルクtrqsolが大きいほど高められるように設定されている。これは、エンジン回転数Neが高いほどインジェクタ5の開弁時間を相対的に短くしなくてはならないので、噴射量を確保するために噴射圧を高める必要があるからである。一方、エンジン1の低回転域では、燃料をある程度の長い時間をかけて噴射して、気筒内の空気流動により燃料噴霧を大きく広げることが好ましいので、インジェクタ5の開弁時間を長くしており、それに併せて噴射圧を下げるようにしている。また、目標トルクに関しては、エンジン1への負荷が大きいほど燃料噴射量を多くする必要があるので、その噴射量を確保するために噴射圧を高めるようにしてる。

【0069】④吸気絞り弁制御

40

ECU35には、目標燃料噴射量Fsol及びエンジン回転数Neの変化における、実験的に決定された最適な目標吸気絞り量THsolを記録した二次元マップ51をメモリ上に電子的に格納して備えており、前記目標噴射量演算部42において得られた目標噴射量Fsolとエンジン回転数Neとを用いて、目標吸気絞り量演算部47において当該マップ51を参照して目標吸気絞り量THsolを演算し、これを用いて吸気絞り弁14の開度を制御する。前記目標噴射量演算部42が吸気絞り弁制御手段35dに対応している。

[0070] GVGT制御

さらに、ECU35には、目標トルクtrqsol及びエンジ ン回転数Neの変化における、実験的に決定された最適な 目標過給圧力Boostsolを記録した二次元マップ52をメ モリ上に電子的に格納して備えており、前記目標トルク 演算部41において得られた目標トルクtrqsolとエンジ ン回転数Neとを用いて、目標過給圧力演算部48におい て当該マップ52を参照して目標過給圧力Boostsolを演 算する。そして、この目標過給圧力Boostsolと過給圧セ ンサ10aにより検出された吸気絞り弁14下流の吸気 10 通路10の吸気圧力Boostとを用いて、過給圧力制御部 49において、吸気圧力Boostが目標過給圧力Boostsol になるようなターボ過給機25のフラップ21b,21 b, …の開度VGTsolを演算し、これを用いてフラップ2 1 b, 2 1 b, …を適正な開度になるように制御する。 【0071】(排気還流制御及び燃料噴射量制御の全体 の流れ)次に、前記ECU35による排気還流及び燃料 噴射量制御の全体的な流れを図8に基づいて説明する。 この制御はメモリ上に電子的に格納された制御プログラ ムに従い、エンジン1の回転に同期して実行される。 【0072】まず、同図のステップS1~S3に示すよ うに、エアフローセンサ11によって検出される吸入空 気量及びクランク角センサ9によって検出されるクラン ク角度に基づいて、気筒毎に吸入空気量FAirが求められ る。また、クランク角センサ9からの出力によって求め られるエンジン回転数Ne、アクセル開度センサ32によ って検出されるアクセル開度Acc及び前記吸入空気量FAi rに基づいて、目標燃料噴射量Fsolが求められる(ステ

【0073】続いて、アクセル開度Acc、エンジン回転数Ne等に基づいてエンジン1が低負荷ないし中負荷の定常運転状態にあるか、或いは加速運転状態にあるかの過渡判定が行なわれ(ステップS7)、定常運転時には基本目標空燃比が設定され、それに基づいて目標吸入空気量が求められて、EGR弁基本制御が行なわれ、さらに、この基本制御が気筒毎の吸入空気量FAirに基づく気筒毎のEGR弁制御によって補正される(ステップS8~S11)。一方、加速運転時には加速時の目標空燃比が設定され、加速時のEGR弁制御及び噴射量制御が行なわれる(ステップS12~S14)。

ップS4~S6)。

【0074】(気筒毎の吸入空気量の演算)前記エアフローセンサ11により検出された吸入空気流量は、例えば図9に示すようになっている。同図の斜線を入れた部分が吸気の逆流分であり、この逆流分を差し引いた積分値、即ち実際に各気筒2に吸入された吸入空気量が僅かながら変動していることが見てとれる。

【0075】図10に、前配エアフローセンサ11を用いた気筒毎の吸入空気量を算出するとき(図8のステップS1~S3)の具体的な制御手順を示す。すなわち、まずエアフローセンサ11により検出した吸入空気流量 50

を積分するとともに、そのときの経過時間を計測していって、クランク角度が 180° CA変化する都度、その180度分の吸入空気流量の積分値Q (=FAir) を当該気筒(i)の吸入空気量Qiとし、また、その所要時間 (クランクタイマ時間T) を当該気筒(i)のクランク間隔Tiとする。そして、得られた 4気筒の吸入空気量Qiの平均値を基本吸入空気量Qavとして求める(ステップA1~A7)。尚、4気筒の各々には、便宜上、着火順の気筒番号「0, 1, 2, 3」を与えている。

【0076】また、当該気筒(i)の吸入空気量の変化率 $\Delta Qi=Qi/Qi-1$ 及びクランク間隔の変化率 $\Delta Ti=Ti/Ti-1$ を、当該気筒(i)よりも1つ前に吸気行程になる気筒(i-1)を基準として求め、続いて、吸気行程の時間を加味した吸入空気量の変化指数 $\Delta Qti=\Delta Qi/\Delta Ti$ を求める(ステップA $8\sim$ A10)。ここで、 ΔTi を考慮するのは、トルク変動(クランク軸7の角速度変動)による外乱をできるだけ排除するためであり、この処理は特にトルク変動の大きなアイドル運転時に効を奏する。そして、この変化指数 ΔQti に基づいて各気筒毎の吸入空気量特性 $\Delta Qt'$ (i)を次式により求める(ステップA11)。

[0077]

30

40

 $\Delta Qt'(i) = \Delta Qti \times r + \Delta Qti' \times (1-r)$ 但し、0 < r ≤ 1

ここで、 ΔQti / は変化指数 ΔQti の前回値であり、前記の演算を繰り返し実行することで、当該気筒(i)の吸入空気量特性 ΔQt (i) に変化指数 ΔQti の今回値及び前回値がそれぞれ所定の割合で反映されていって、吸入空気量に関する気筒間の固体差が徐々に明瞭になっていく。

【0078】(過渡判定)図11に過渡判定(図8のステップS4~S7)の具体的な制御手順を示す。この過渡判定は加速判定であり、アクセル開度の変化による判定と、燃料噴射量の変化による判定とを行う。すなわち、エンジン1が定常運転状態から加速運転状態に移行したときには、燃料噴射量の増量に応じて吸入空気量を増やす必要があるので、EGR弁24を速やかに閉じる側に作動させて、排気の還流量を減らすようにしており、そのようなEGR弁24の制御を実行するための避転には、一部の運転領域を除いて燃料噴射を中断し(フューエルカット)、そのときには、EGR弁24の開度は零として、排気還流を行わないようにしている。

【0079】具体的に、まずアクセル開度Accの変化に基づく判定手順として、アクセル開度Accとエンジン回転数Neと吸入空気量Qavとを用いて、図5の三次元マップ37より燃料噴射量F(=目標噴射量Fsol)を読み込むとともに、アクセル開度の今回値Accと前回値Acc、とに基づいてその変化量△Acc=AccーAcc、を求める(ステップB1~B3)。一方、燃料噴射量Fとエンジン回転

数Neとを用いて二次元マップから加速判定基準 αcc を読み込む(ステップB4)。

【0080】この加速判定基準αccは、前記アクセル開度変化量ΔAccに基づいて加速判定をするためのものであり、例えばエンジン回転数Neが高いほど大きくなって加速と判定され難くなる一方、燃料噴射量Fが多いほど小さくなって加速と判定され易くなるというように燃料噴射量F及びエンジン回転数Neに対応づけて設定されていて、その設定されたマップがメモリ上に電子的に格納されている。また、低負荷運転時はもともと排気還流量10が多いので、アクセル開度の増大変化(燃料噴射量の増量)が大きいときには速やかに排気還流量を低減しなくてはならない。そこで、前記αccは燃料噴射量が多いほど小さくなるように設定されている。

【0081】そして、加速係数 $\alpha = \Delta Acc/\alpha ccが1$ よりも大のときにエンジン1が加速運転状態にあると判定し、加速係数 α と別途、求めた目標空燃比TA/F (=A/Fs ol)とに基づいて、過渡時のEGR弁操作量KTegr (= EGRsol)をマップから読み込む(ステップB5 \sim B7)。すなわち、アクセル開度の増大変化が大きいほど 20排気の還流量を速やかに減らす必要があるので、そのために、前記のEGR弁操作量KTegrのマップは、加速係数 α が大きくなるほどEGR弁24の開度が小さくなるようにその操作量が実験的に求められて設定され、メモリ上に電子的に格納されている。

【0082】続いて、燃料噴射量の変化に基づく加速判定を行う。前記アクセル開度に基づく加速判定の場合は、その判定に基づいて言わば見込みでEGR弁操作量を決定するのであるが、次の燃料噴射量に基づく加速判定の場合は、実際の加速要求を燃料噴射量に基づいてチェックし、その加速要求に見合った制御を行なうようにしている。

【0083】すなわち、燃料噴射量の今回値下と前回値下、とに基づいてその変化率 Δ F=F/F、を求め、燃料噴射量Fとエンジン回転数Neとを用いて二次元マップから加速判定基準Fkを読み込む(ステップB8,B9)。このFkも前記 α ccと同様に設定されてメモリ上に電子的に格納されている。そして、噴射量変化係数 β = Δ F/Fkが1よりも大のときに加速運転状態と判定して、加速時の制御に進む一方、小のときには定常運転 40状態と判定して、定常時の制御に進む(ステップB10,B11)。

【0084】(定常時の制御)定常時の制御は図12に示されており、エンジン回転数Neとアクセル開度Accとを用いて図5の二次元マップ36から目標トルクTtrq(=Trqsol)を読み込み、このTtrqとNeとを用いて二次元マップ38から目標空燃比TA/F(=A/Fsol)を読み込んで、その目標空燃比TA/Fに燃料噴射量Fを乗算して、目標吸入空気量TQ(=FAsol)を算出する(ステップC1~C3)。

【0085】前記目標空燃比TA/Fは、上述の如くNO x低減とスモーク低減とを両立できるような値に設定さ れているが、その値はエンジン1の運転領域、即ちエン ジン回転数Ne及びエンジントルクTtrq(換含すれば、 燃料噴射量F)に応じて少しずつ異なっている。例え ば、ターボ過給機25により十分な過給が行なわれる運 転領域では、吸気充填効率が高いため筒内圧縮温度も高 くなる上、燃焼室4での空気流動が強くなって空気と燃 料との混合状態も良好になり、スモークの生成が極めて 少なくなる。従って、エンジン1の髙回転域(過給圧が 高くなる領域)と低回転域とでは前者の方が目標空燃比 をより小さく(リッチ側に)設定することができる。 【0086】目標吸入空気量TQの算出に続いて、吸入 空気量偏差Qerr=TQ-Qavを求め、この偏差Qerrが 零になるようにPID制御則に従って基本EGR弁操作 量Tegr (=EGRsol) を求める (ステップC4, C5)。 すなわち、例えば、前配偏差Qerrに比例制御動作の制 御ゲイン(Pゲイン)を積算した比例制御項と、前記偏 · 差Qerrの積分値に積分制御動作の制御ゲイン(I ゲイ ン)を積算した積分制御項と、前記偏差Qerrの微分値 に微分制御動作の制御ゲイン (Dゲイン) を積算した微 分制御項とを合算して、基本EGR弁操作量Tegrを決 定する。ここで、前記比例制御動作の制御ゲインは基本 となる値にゲイン係数Kを乗算して得られるもので、後 述の如くゲイン係数Kを減少又は増大補正することで、 制御の応答性や収束性を変えることができるようになっ ている。

【0087】基本EGR弁操作量Tegrの決定に続いて、アクセル開度変化量 Δ Accの絶対値が所定の閾値Thaccよりも小さい状態が所定数nサイクル連続し且つ燃料噴射が行なわれている、という定常運転状態の確認の条件をチェックする(ステップC6)。そして、定常運転状態が確認されると、各気筒毎に順番に(i=0, 1, 2, 3)、先に求めた吸入空気量特性 Δ Qt'(i)とEGR補正ゲインE(i)とに基づいて気筒毎のEGR弁補正操作量 Δ Tegr(i)を算出する(ステップC7)。すなわち

 Δ Tegr (i) = Δ Qt' (i) \times E (i) + Δ Tegr (i) ′ 但し、 Δ Tegr (i) ′ は当該気筒 (i) のE G R 弁補正操作 量の前回値である。そして、前配演算において Δ Qt' (i) の値自体は強調されたものであるが、その演算を繰り返すことで、E G R 弁補正操作量は徐々に気筒間の固体差に応じた適切な値に到達する。

【0088】このようにして、例えば、i=0, 1, 2, 3の順番に4気筒すべてのEGR弁補正操作量を求めた後、気筒番号i=3になれば(ステップC8)、その4気筒分のEGR弁補正操作量の平均値 Δ Tegr-avを求める。この平均値は本来は零になるべきものであるが、前記ステップC7の演算を行なうと、種々の要因でその平均値がマイナス又はプラスになってしまい、基本

EGR弁操作量Tegrを基準として各気筒2のEGR弁操作量を補正制御するという本来の目的が損なわれる。そこで、前記平均値 Δ Tegr-avがマイナスになれば、その絶対値を前記各気筒2の Δ Tegr(i)に加算し、反対にプラスになれば減算することで、平均値 Δ Tegr-avを零に補正する(ステップС9)。

23

【0089】そして、このようにして得られた Δ Tegr (i) を前記基本 E G R 弁操作量 Tegr に加えて、各気筒 2 の E G R 弁操作量 Tegr (i) を求め(ステップ C 10)、図 13 のステップ D 1 へ進む。

【0090】 (加速係数 α に基づく加速判定時の制御) 一方、前記図11のステップB6において加速判定がな されたときには、ステップB7で求められる過渡時の目 標EGR弁操作量KTegrは、加速係数 α及びTA/Fの大 きさに応じて異なり、加速係数αが所定以上に大きいと きにはEGR弁24の開度は零とされる。すなわち、運 転者の加速要求が大きい場合には、排気の還流が行なわ れなくなり、各気筒2の吸入空気量が最大限に大きくな るので、スモーク量の増大を抑えつつ、燃料噴射量を増 量してエンジン出力を高めることができるようになる。 【0091】また、その場合には、EGR弁24に対し プリセットを与える制御を行ない、エンジン1が前記加 速運転状態から再び定常運転状態に移行するときに、排 気還流制御に速やかに移行できるようにする。すなわ ち、EGR弁24によりEGR通路23を閉じたとき、 弁本体24cがスプリング24dによって弁座に押圧さ れる力ができるだけ小さくなるような、ひいては押圧力 が零となるような所定のEGR弁駆動負圧(プリセット 負圧)を負圧室に作用させて、スプリング24dによる 閉方向の押圧力とEGR弁駆動負圧とを釣り合わせるよ 30 うにしている。このプリセット負圧は、図4 (b) に示 すように、EGR弁24を閉方向に制御しEGR弁リフ ト量が零に到達した時点のEGR弁駆動負圧である。

【0092】具体的に、EGR弁24にプリセット負圧を与えるための制御フローは、図13に示すようになる。すなわち、まず、EGR弁操作量Tegrが、EGR弁24のリフト量が零となる操作量であるときは、リフトセンサ26の値EGRV1iFtを読み込む(ステップD1、D2)。そして、この値EGRV1iFtがリフト量零に対応する値EGRV0よりも大きいときには、その値EGRV0と等しくなるまでEGR弁制御を行なって(ステップD3、D4)、前記EGR弁駆動負圧をプリセット負圧EGRV0になるまで低下させる。

【0093】一方、前記ステップD1において、EGR 弁操作量Tegrが前記のリフト量零に対応する操作量でないときには、前記ステップD2,D3の手順は行わずに、通常のEGR弁制御を実行して(ステップ $D1 \rightarrow D4$)、しかる後にリターンする。

【0094】 (噴射量変化係数 B に基づく加速判定時の 制御) また、図11のステップB11において加速判定

がなされたときには、図14の各ステップに示すよう に、まず、噴射量変化係数β、燃料噴射量F及びエンジ ン回転数Neを用いて、これらの変化における最適な過渡 時目標空燃比KTA/F (=A/Fsol) を記録した三次元マッ プからKTA/Fを読み込む (ステップG1)。この過渡 時目標空燃比KTA/Fは、排気の還流量を低下させてス モークの生成を抑えながら速やかにエンジン出力を高め ることができるように、定常時の目標空燃比 TA/Fより もリーン側に設定されている。前記三次元マップは、図 10 示しないが、燃料噴射量Fが少ないほど、また噴射量変 化係数βが大きいほど、さらにはエンジン回転数Neが低 いほどそれぞれリーン側になるように、それぞれの値の 変化に対する最適なKTA/Fの値を実験的に求めて記録 したものであり、メモリ上に電子的に格納されている。 【0095】続いて、前記の過渡時目標空燃比KTA/F と燃料噴射量Fとに基づいて、過渡時の目標吸入空気量 TQ(=PAsol)を算出する(ステップG2)。そして、 このTQに基づいて先の定常運転時と同様にEGR弁操 作量を決定し、排気の還流量を速やかに減らして、吸入 空気量を増大させるようにしている(以下のステップG 5に続く図12のステップC4~C6、図13のステッ プD1~D4) ...

【0096】このように過渡時目標空燃比KTA/Fを定常時よりもリーン側に設定していても、エンジン1が加速運転状態に移行したときには、各気筒 2 の燃焼室4に噴射される燃料が一時的に過大になる虞れがある。そこで、このフローでは燃料の増量を抑制すべく一定の制限を設けている。すなわち、燃料噴射量Fとエンジン回転数Neのマップから限界空燃比1 imitA/Fを読み込む(ステップG3)。そして、得られた限界空燃比1 imitA/Fと現在の吸入空気量2 (i) とに基づいて燃料噴射量のリミット値F2 には返び最大噴射量F2 maxのうちの最も少ない値を目標噴射量TFとして設定して、図12のステップC4へ進む(ステップG4, G5)。

【0097】前記限界空燃比LimitA/F、過渡時の目標空燃比KTA/F及び定常時の目標空燃比TA/Fの関係は図15に示す通りであり、定常時の目標空燃比TA/Fよりもリーン側に過渡時の目標空燃比KTA/Fが設定され、反対に定常時の目標空燃比TA/Fよりもリッチ側に限界空燃比LimitA/Fが設定されている。この限界空燃比LimitA/Fに対応する限界スモーク量は、定常時の限界スモーク量よりもやや多く、例えば2BU程度のスモーク量とされている。また、限界空燃比LimitA/Fは、基本的には燃料噴射量が多いほどリーン側に、また、エンジン回転数が高いほどリッチ側に設定することができ、燃料噴射量Fとエンジン回転数Neの変化に対して、実験的に求められた最適な値がメモリ上に電子的に配録されている。

尚、基本噴射量Fは、エンジン回転数Neとアクセル開度 Accとによって定まる燃料噴射量であり、最大噴射量Fm

axはエンジン1の破壊を招かない燃料噴射量の上限値で ある。

【0098】(吸気絞り弁制御)次に、ECU35によ る吸気絞り弁制御について、具体的に図16及び図18 に示すフローチャート図に基づいて説明する。この制御 は排気還流制御と同様、メモリ上に電子的に格納された 制御プログラムに従ってエンジン1の回転に同期して実 行される。

【0099】まず、前記排気還流制御と同様にアクセル 開度Acc及びエンジン回転数Neを検出し、燃料噴射量F を読み込み(ステップH1~H3)、続いて、アクセル 開度センサ32からの出力信号に基づいて、アクセル戻 し状態かどうかを判定する(ステップH4)。 すなわ ち、アクセル操作量が所定以上、急に減少して、アクセ ル開度が略零になったYESならば、ステップH5に進 んで、アクセル戻し判定フラグFlagの値をFlag=1と し、続くステップH6で、アクセル戻し状態が判定され てからの経過時間を計測するためのカウンタをリセット して(Tup=0)、その後、ステップH9に進む。

【0100】一方、前記ステップH4でアクセル戻し状 20 態でないNOと判定されて進んだステップH7では、前 記アクセル戻し判定フラグFlagの値が1であるか否かを 判別し、Flag=0でNOであれば後述のステップH12 に進む一方、Flag=1でYESであればステップH8に 進んで、前記カウンタの値をインクリメントして (Tup $= Tup + \Delta t$)、ステップH9に進む。

【0101】このステップH9では、前記カウンタ値T upが予め設定した所定時間に対応する所定値 Tupl以下 であるか否かを判定し、カウンタ値Tupが所定値Tupl よりも大きいNOと判定されれば、ステップH11に進 30 む一方、カウンタ値Tupが所定値Tupl以下でYESで あれば、即ち、アクセル戻し状態が判定されてから所定 時間が経過するまでの間は、ステップH10に進んで、 EGR弁の制御ゲインを補正するためのゲイン補正係数 γ1を二次元マップから読み込む。

【0102】この二次元マップは、アクセル戻し状態に 対応してEGR弁制御の応答性が高まるように、前記ゲ イン補正係数 γ として相対的に大きな値 γ 1 を設定した もので、図17に例示するように、吸気絞り量TH及びエ ンジン回転数Neに対応する最適なゲイン補正係数値 7 1 を実験的に決定して記録したものである。 γ 1の値は0 <71<1の範囲でエンジン回転数Neが高いほど、また 吸気絞り量THが大きいほど小さくなるように設定されて いる。尚、このステップで用いる吸気絞り量THは、前回 の制御サイクルで設定された値である。

【0103】一方、前記ステップH9においてカウンタ 値Tupが所定値Tuplよりも大きいNOと判定されて進 んだステップH11では、アクセル戻し判定フラグをク リアする (Flag=0)。すなわち、アクセル戻し状態が

御サイクルにおけるステップH7でNOと判定されてス テップH12に進むことになり、このステップH12で は、前配二次元マップ(図17参照)と同様の別の二次 元マップからゲイン補正係数 7 2 を読み込む。この別の 二次元マップは、アクセル戻し状態でない通常時のゲイ ン補正係数 72を設定したもので、マップの全設定領域 において、 72<71になっている。

【0104】前記ステップH10, 11, 12に続い て、図18のフローチャート図におけるステップH13 では、エンジン1がアイドル運転状態にあるかどうかを 判定する。すなわち、アクセル全閉でかつ車両の走行速 度が零のアイドル運転状態でYESならば後述のステッ プH17に進む一方、アイドル運転状態でないNOなら ばステップH14に進み、吸気絞りマップをサーチす る。この吸気絞りマップは図5のマップ51に相当する ものであるが、詳しくは図19に示すように、燃料噴射 量F及びエンジン回転数Neに対応する最適な吸気絞り量 TH(=THsol)が実験的に決定されて記録されたデジタ ルの二次元マップである。

【0105】このマップによれば、エンジン1が高回転 域ないし高負荷域にあって、燃料噴射量Fないしエンジ ン回転数Neが大きければ、吸気絞り量THが零に設定され て、吸気絞り弁14が全開状態に制御される。 すなわ ち、エンジン1の高回転域では吸排気間の差圧が高いこ とから、排気還流量が多くなって吸入空気量が不足しや すく、また、高負荷域では燃料噴射量が多くなって、相 対的に吸入空気量が不足しやすいので、前記吸気絞りマ ップによれば、エンジン1の高回転域ないし高負荷域で 吸気絞り弁14を全開状態に制御して、吸入空気量の不 足に起因するスモーク増大を防止するようにしている。 【0106】また、前記マップによれば、高回転域ない し高負荷域を除いた相対的に低負荷の運転状態で、吸気 絞り量THは、燃料噴射量Fが小さいほど、またエンジン 回転数Neが低いほど大きくなるように設定されている。 すなわち、エンジン回転数Neが低いほど吸排気間の差圧 が小さくなるので、これに対応して吸気絞り弁14の開 度を小さく制御するようにして、吸排気間の差圧を高め て排気の還流量を十分に確保できるようにしている。

【0107】前記ステップH14に続いて、ステップH 15では、アクセル戻し判定フラグFlagの値と吸気絞り マップのサーチ結果とに基づいて、吸気を絞るかどうか を判定する。すなわち、Flag=0であるか、或いはFlag = 1 であってもエンジン 1 が高負荷ないし高回転運転状 態になっていて、吸気を絞らないNOであれば、ステッ プH19に進む一方、Flag=1であってかつ前記以外の 運転状態で、吸気を絞るYESであれば、ステップH1 6に進み、吸気絞りマップから読み込んだ値に従って吸 気絞り量THを設定する。また、前記ステップH14にお いて、アイドル運転状態でYESと判定されて進んだス 判定されてから前記所定時間が経過すれば、その次の制 50 テップH17では、アイドル運転状態に対応して、吸気

絞り弁14が全閉になるように吸気絞り量THを設定する。

【0108】そして、前記ステップH16又はH17に続くステップH18では、それらの各ステップで設定された吸気絞り量THに基づいて、負圧制御用の電磁弁16に制御信号を出力して、吸気絞り弁14の開度制御を実行する。続いて、ステップH19では、前記ステップH10又はステップH12のいずれか読み込んだゲイン補正係数γに基づいて、EGR弁制御における制御ゲインの値を決定するゲイン係数Kを演算して、しかる後にリ10ターンする。

$[0109]K = K \times (1+\gamma)$

ここで、アクセル戻し状態に対応するゲイン補正係数 γ 1が読み込まれている場合、 γ 1の値が γ 2の値よりも大きい分だけ、ゲイン係数Kが通常の運転状態よりも増大され、上述のEGR弁制御(図12参照)における比例制御ゲインが大きくなって、EGR弁24の作動応答性が高められる。つまり、アクセル戻し状態が判定されたときから所定時間が経過するまでの間は、アクセル操作量が急変しているような状況であり、その変化に遅れたようにEGR弁24の作動応答性を高めることができる。尚、前記所定時間は、例えばマニュアルトランスミッションの変速操作に対応する比較的短い時間(例えば1~2秒)とすればよく、その短い時間、制御の収束性が悪化してもあまり問題はない。

【0110】上述の如き吸気絞り弁制御によれば、例えばエンジン1がアイドル運転状態にあって、車両の発進のためのアクセルペダルの踏み込みが予測されるときに、吸気絞り弁14が全閉状態にされ、吸排気間の差圧が高められることで、EGR弁24の開度が相対的に小30さく(例えば半分くらい開いた状態に)される。そして、車両の発進に伴い、エンジン1が定常運転状態から加速運転状態に移行すると、吸気絞り弁14が速やかに開作動されるとともに、燃料噴射量の増量に伴いEGR弁24も閉じる側に作動されることになるが、上述の如くEGR弁24の開度が予め小さくされているので、そのEGR弁24の閉作動の遅れを軽減して、空燃比の一時的なリッチ化を抑えることができる。よって、車両の発進時のスモーク発生を軽減することができる。

【0111】(燃料噴射時期の設定)本発明の特徴は、上述の如く排気還流量の調節による間接的な空燃比制御が行われているディーゼルエンジンにおいて、排気中のNOx低減及びスモーク低減を従来よりも高次元で両立させるために、各気筒2の圧縮行程で燃料を早期及び後期の2回に分けて噴射(以下、多段噴射という)させるようにしたことにある。

【0112】すなわち、この実施形態では、図20に例示するように、燃料の多段噴射を行う領域(I)(同図に斜線を入れて示す領域)と、燃料を一括して噴射する領域(II)と、その一括噴射に加えてパイロット噴射を50

行う領域(III)とが、予めエンジン回転数Ne及び燃料噴射量Fに応じて領域判定マップ53として設定されていて、エンジン回転数Ne及び燃料噴射量Fにより求められるエンジンの運転状態に応じて、燃料噴射の形態が切換えられるようになっている。

【0113】より具体的に、エンジン1の低回転及び中負荷以上の運転領域(I)では、図21 (a)に例示するように、インジェクタ5からの燃料噴射を各気筒2の圧縮行程中期(図例ではBTDC90°CA)での早期噴射と、圧縮上死点近傍(図例ではATDC2°CA)での後期噴射とに分けて実行させる。また、それ以外の運転領域(II)及び(III)では、同図(b)に例示するように各気筒2の圧縮上死点近傍(図例ではATDC4°CA)で、インジェクタ5から燃料を1回の主噴射で一括して噴射させるようにしており、その中でも特に、例えばエンジンのアイドル運転状態に相当する運転領域(III)においては、その主噴射の直前に所定量の燃料を噴射するバイロット噴射も行うようにしている。

【0114】次に、前記ECU35による燃料噴射時期制御の処理手順を図22~24に示すフローチャート図に基づいて具体的に説明する。この制御は、前記吸気絞り弁制御等と同様、メモリ上に電子的に格納された制御プログラムに従って、クランク角センサ9からの出力信号に同期して所定クランク角毎に実行される。

【0115】まず、図22に示すように、スタート後のステップJ1、ステップJ2において排気還流制御等と同様にしてそれぞれアクセル開度Acc及びエンジン回転数Neを検出し、続いて、水温センサからの出力信号に基づいてエンジン水温を読み込み、さらに、燃料噴射量F及びコモンレール圧力CRPを読み込む(ステップJ3~J5)。続いて、ステップJ6では、エンジン回転数Ne及び燃料噴射量Fに対応するエンジン1の運転状態を領域判定マップ53から読み込み、続くステップJ7において、エンジン1の運転状態が該領域判定マップ53における低回転及び中負荷以上の運転領域(I)にあるかどうかを判定する。この判定がYESのときには、図23に示すステップJ8に進む一方、エンジン1の運転状態が前記運転領域(I)にないNOと判定されれば、図24に示すステップJ15に進む。

【0116】図23のステップJ8では、コモンレール 圧力CRP及び燃料噴射量Fに基づいて、これらの値に対 応する燃料噴射パルス幅Wallをメモリ上のマップから 読み込む。この噴射パルス幅Wallは、各気筒2の圧縮 行程で燃料を早期噴射及び後期噴射の2回に分けて多段 噴射する場合に、その2回分の噴射パルス幅を合わせた ものに相当する。また、前記マップは、コモンレール圧 力CRP及び燃料噴射量Fの変化に対応する噴射パルス幅 Wallの最適な値を実験的に求めて記録したものであ り、このマップでは、噴射パルス幅Wallは燃料噴射量 Fが大きいほど長く、またコモンレール圧力CRPが高い 2.9

ほど短くなるように設定されている。

【0117】続いて、ステップ」9では、前記ステップ」8で求めた噴射パルス幅Wallに基づいて後期噴射のパルス幅W2を決定する。この後期噴射のパルス幅W2は、噴射パルス幅Wallに対応する最適な値が実験的に求められて、マップとしてメモリに格納されており、このマップから読み込まれる。そのマップによれば、Wallが相対的に小さい範囲でW2はWallに等しくなる一方、Wallが相対的に大きな範囲では、W2はWallの増加とともに増大するもののその増大割合は徐々に小さく10なって、最終的にはWallの約半分くらいになるように設定されている。

【0118】続いて、ステップJ10では、エンジン水温及びコモンレール圧力CRP等に基づいて、後期噴射タイミングTW2を決定する。この後期噴射タイミングTW2は、エンジン水温、エンジン回転数Ne及びコモンレール圧力CRPに対する最適な値が実験的に求められてマップとして記録されており、このマップから読み込まれる。そのマップによれば、噴射タイミングはエンジン水温が低いほど、またエンジン回転数Neが低いほど早められる一方、コモンレール圧力CRPが高いほど遅くなるように設定されている。これは、エンジン水温が異なれば燃料噴霧の着火遅れ時間が異なり、またコモンレール圧力CRPの変化によって燃料噴霧の貫通力が変化するので、それらの変化に伴い最適な噴射タイミングが変化するからである。

【0119】続いて、ステップJ11において、後期噴射の噴射パルス幅W2及び噴射タイミングTW2を設定する。尚、この噴射タイミングTW2は燃料噴射を終了するタイミングであり、噴射を開始するタイミングは前記噴 30射タイミングTW2を基礎として、噴射パルス幅W2が長いほど早められる一方、噴射パルス幅W2が短いほど遅くされる。続いて、ステップJ12では、噴射パルス幅Wallから後期噴射のパルス幅W2を減算して、早期噴射の噴射パルス幅W1を算出する。そして、ステップJ13では、前記ステップJ10と同様にエンジン水温及びコモンレール圧力CRP等に基づいて、マップから早期噴射タイミングTW1を読み込み、続くステップJ14では、早期噴射の噴射パルス幅W1及び噴射タイミングTW1を読み込み、続くステップJ14では、早期噴射の噴射パルス幅W1及び噴射タイミングTW1を設定して、しかる後にリターンする。 40

【0120】 つまり、エンジン1の運転状態が低回転及び中負荷以上の運転領域(I)にあるとき、多段噴射の実行判定がなされて、各気筒2の圧縮行程で燃料を早期及び後期の2回に分けて噴射させるようにしている。

【0121】これに対し、前記ステップJ7でエンジン1の運転状態が運転領域(I)にない、即ち運転領域(II)又は(III)にあると判定されて進んだステップJ15(図24参照)では、コモンレール圧力CRP及び燃料噴射量Fに基づいて、ステップJ8と同様のマップから主噴射パルス幅Wmを読み込む。この主噴射パルス

幅Wmは、各気筒2の圧縮上死点近傍で燃料を一括して噴射する主噴射のためのものである。続いて、ステップ J16において、エンジン水温及びコモンレール圧力CR P等に基づいて、ステップ J10と同様のマップから主噴射タイミングTmを読み込み、続くステップ J17では、主噴射パルス幅Wm及び主噴射タイミングTmを設定して、ステップ J18に進む。尚、この主噴射タイミングTmも燃料噴射を終了するタイミングである。

【0122】続いて、ステップJ18、J19では、今度はパイロット噴射の実行判定を行う。すなわち、ステップJ18では、エンジン回転数Ne及び燃料噴射量Fに対応するエンジン1の運転状態を領域判定マップ53から読み込み、続くステップJ19で、エンジン1の運転状態が運転領域(III)にあるかどうかを判定する。この判定がNOのとき、即ち運転領域(II)にあるときには、パイロット噴射は行わずにリターンする一方、判定がYESのときにはステップJ20に進んで、ステップJ8、J15と同様にして、マップからパイロット噴射パルス幅Wpを読み込む。このマップでは、パイロット噴射パルス幅Wpを読み込む。このマップでは、パイロット噴射パルス幅Wpを読み込む。このマップでは、パイロット噴射パルス幅Wpを読み込む。このマップでは、パイロット噴射パルス幅Wpを読み込む。このマップでは、パイロット噴射パルス幅Wpを読み込む。このマップでは、パイロット噴射パルス幅Wpを読み込む。このマップでは、パイロット噴射パルス幅Wpを読み込む。このマップでは、パイロット噴射パルス幅Wpを読み込む。このマップでは、パイロット噴射パルス幅Wpを読み込む。このマップでは、パイロット噴射パルス幅Wpを読み込む。このマップでは、パイロット噴射パルス幅Wpを読み込む。このマップでは、パイロット噴射パルス幅Wpを読み込む。このマップでは、パイロット噴射パルス幅Wpを読み込む。このマップでは、パイロット噴射パルス幅Wpを読み込む。このマップでは、パイロット噴射パルス幅Wpを読み込む。

【0123】続いて、ステップJ21では、前記パイロット噴射パルス幅Wpと主噴射の噴射タイミングTmとに基づいて、パイロット噴射の実行時期Tpを演算する。すなわち、パイロット噴射の終了後に所定間隔を空けて主噴射が開始されるようなパイロット噴射タイミングTpを求める。そして、ステップJ22では、パイロット噴射の噴射パルス幅Wp及び噴射タイミングTpを設定して、しかる後にリターンする。

【0124】つまり、エンジン1の運転状態が運転領域 (II) 又は (III) にあるときには、各気筒2の圧縮上死点近傍での1回の主噴射により、燃料を一括して噴射させるようにしており、特に運転領域 (III) 、即ちエンジン1が例えばアイドル運転状態になっているときには、パイロット噴射により前配主噴射の予混合燃焼における燃焼圧力及び燃焼温度の急な立ち上がりを和らげて、エンジン1の騒音を低減させるようにしている。

【0125】前記図23に示すステップJ8~J14の各ステップにより、エンジン1が低回転及び中負荷以上の運転領域(I)にあって排気還流が行われているときに、インジェクタ5による燃料噴射を、気筒2の圧縮行程中期での早期噴射と圧縮上死点近傍での後期噴射との2段階に分けて実行させる噴射時期制御手段35cが構成されている。

【0126】次に、この実施形態1に係る制御装置Aの作用効果を、図26及び図27に基づいて説明する。

【0127】この実施形態では、エンジン1の運転状態が低回転及び中負荷以上の運転領域(I)にあるときに、各気筒2の圧縮行程中期で1回の燃焼サイクルにお

ける総噴射量のうちの略 1/3以上の燃料が早期噴射される。この早期噴射された燃料は、気筒内の空気の流動によって空気と混合されかつ十分に気化繋化して、ピストン3の上昇に伴う気筒内圧の上昇と共に周囲の酸素と徐々に反応する。そして、圧縮行程終期に燃焼室全体の温度がいわゆる自己着火温度に達すると、爆発的に燃焼する。一方、圧縮上死点近傍では残りの燃料が後期噴射され、この後期噴射の燃料噴霧は極く僅かな着火遅れ期間を経て急速に燃焼する。

【0128】このような多段噴射による燃焼によれば、まず、早期噴射された燃料噴霧が相対的に大きく広がって空気と混合され、かつ十分に気化霧化して良好に燃焼するので、燃焼室4の空気利用率が極めて高くなる。しかも、その燃料噴霧は周囲の酸素と徐々に反応しながら爆発的な燃焼状態へと移行してゆくので、自己着火後の予混合燃焼が過度に激しくなることがない。すなわち、燃料の多段噴射を行ったときには、例えば図25に実線で示すように、各気筒2の筒内圧力Pは圧縮上死点(TDC)の手前で一括噴射の場合(同図に破線で示す)よりも高くなり、その後、爆発的な燃焼により立ち上がってピーク値となるが、そのピーク値が一括噴射の場合に比べて低くなっている。しかもその燃焼圧力の立ち上がりも一括噴射の場合に比べて緩やかになる。よって、NOxの生成を大幅に低減できる。

【0129】一方、そのようにして多くの燃料を早期噴射した結果、1回の燃焼サイクルにおける燃料噴射量Fの総量がかなり多くても、後期噴射の噴射量はあまり多くはならず、しかもその後期噴射の燃料噴霧は既に燃焼が始まっている高温高圧の燃焼室4へ噴射されるので、速やかに気化霧化されて急速にかつ良好に燃焼される。このことで、燃料噴射量Fが多いにも拘わらずスモーク増大が抑制される。

【0130】図26は、前記多段噴射によるNOx及びスモークの低減を確かめるために本発明者が行った実験結果の一例を示すものである。その実験ではこの実施形態と略同じ構成の直列4気筒直噴式ディーゼルエンジンを用い、低回転かつ中負荷の一定の運転条件の下でEGR率を所定範囲内で変化させながら、燃料を多段噴射する場合と一括噴射する場合のそれぞれについて排気中のNOx濃度とスモーク濃度をと計測している。また、この実験の際のEGR率の変化に対する燃費率の変化を計測した結果は図27に示されている。

【0131】前記図26によれば、燃料を多段噴射した場合には、一括噴射の場合に比べてNOx濃度が大幅に低くなっており、またその際EGR率が同図に示す点Xに対応する値よりも低くなっていれば、スモークも低減できることが分かる。すなわち、燃焼室への排気の還流量をあまり多くする必要のない場合には、燃料の多段噴射とEGR率の制御とを組み合わせることで、スモーク増大を招くことなくNOxを大幅に低減することや、N50

Ox及びスモークを両方共に減らすことができるのである。

【0132】したがって、この実施形態では、エンジン1の低回転及び中負荷以上の運転領域(I)における大気へのNOx排出量を、燃料の多段噴射によって大幅に低減することができる。しかも、それと同時に排気還流制御における空燃比の目標値を従来よりも大きく(リーン側に)して、同じ運転状態のときの排気の還流量を従来よりも減らすようにすることで、排気中のスモークも低減できる。よって、排気中のNOx低減及びスモーク低減を従来よりも高い次元で両立させるることができる。

【0133】特に、この実施形態の場合、EGR通路23との接続部よりも上流側の吸気通路10に吸気絞り弁14を設け、この吸気絞り弁14をエンジン1の低回転低負荷運転状態で所定量閉じて、吸気通路10内の負圧を大きくさせるようにしている。そのため、例えば車両の発進時にエンジン1が前記低回転低負荷の運転状態から加速運転状態に移行したときには、前記吸気絞り弁14により吸気通路10の吸気の流通抵抗が増大しているため、燃焼室4への吸入空気量が不足して、スモークが増大する虞れが極めて強い。従って、そのような場合に排気還流量を減少させるとともに、燃料の多段噴射を実行して、スモークを抑制しつつNOxを低減できることが、極めて有効になる。

【0134】また、この実施形態のディーゼルエンジン1には、排気流により駆動されて吸気を圧縮するターボ過給機25が設けられており、ターボ過給機のないものに比べて気筒2の圧縮比が低く設定されているので、過給圧の低いエンジン低回転域における吸気充填効率の低下が著しい。そのため、例えば車両の発進時にエンジン1が加速運転状態に移行したときには、燃焼室4における吸入空気量不足が甚だしく、このことがスモーク増大を招くことになる。従って、車両の発進時等に排気還流量を減少させ、かつ燃料の多段噴射を実行することによって、スモークを抑制しつつNOxを低減できることは、極めて有効である。

【0135】さらに、この実施形態では、エンジン1の運転状態が、低回転及び中負荷以上の運転領域(I)以外の運転領域(II)にあるときには、燃料噴射を通常通り圧縮上死点近傍で一括して実行させるようにしている。すなわち、燃料の多段噴射を実行すると、早期噴射された燃料の燃焼力の一部がいわゆる逆駆動力になるので、前記図27に示すように、EGR率に拘わらず一括噴射の場合よりも燃費率が悪化する。そこで、前記運転領域(I)では排気の清浄化を優先して、多段噴射をする一方、運転領域(II)では一括噴射とすることによって、多段噴射に伴う燃費の悪化を抑制することができる。

【0136】 (実施形態1の変形例) 上述の如く前記実

34 -

施形態1では、エンジン1の低回転及び中負荷以上の運転領域(I)で燃料の多段噴射を実行するようにしているが(図22のステップJ6, J7)、多段噴射を実行するどうかは、主に燃焼室4の空燃比に基づいて判定するようにしてもよい。

【0137】具体的に、例えば図28のフローチャート図に示すように、ステップJ1~J5の各ステップにおいて、実施形態1と同様にアクセル開度Acc、エンジン回転数Ne、エンジン水温、燃料噴射量F及びコモンレール圧力CRPを入力し、さらに、ステップJ61において、エアフローセンサ11からの出力信号に基づいて求められる吸入空気量Qiを読み込み、続くステップJ62において前記吸入空気量Qiを燃料噴射量Fで除算して、実空燃比A/Fを算出する。

【0138】続いて、ステップ」63では、図29に例示するような領域判定マップ54において、エンジン回転数Ne及び実空燃比A/Fに基づいて、燃料の多段噴射を行う運転領域(ア)(同図に斜線を入れて示す領域)であるか、又は燃料を一括して噴射する運転領域(イ)であるかを判定する。そして、エンジン1の運転状態が運転領域(ア)にあるYESならば、図23のステップ」8に進んで、燃料の多段噴射を実行する一方、運転領域(イ)にあるNOならば、図24のステップ」15に進んで、燃料の一括噴射を実行する。

【0139】前記領域判定マップ54は、予めエンジン回転数Ne及び空燃比A/Fに応じて前記運転領域(ア)、

(イ)を設定したもので、エンジン回転数Neが高くなるに従い徐々に値が小さくなるように設定した空燃比の境界値(設定値)A/F*に対して、A/F≧A/F*の側が燃料の多段噴射を行う運転領域(ア)とされ、反対側が燃料を一括して噴射する運転領域(イ)とされている。ここで、燃焼室4の空燃比A/Fは排気の還流量の調節によって間接的に制御されているので、前記領域判定マップ54において空燃比A/F≧A/F*になるということは、すなわちEGR率が所定値以下になっていることと対応している

【0140】つまり、この変形例によれば、例えば図26のグラフにおける点Xに対応するEGR率を基準値とし、この基準値に対応するように前記空燃比の境界値A/F*を設定するようにすれば、エンジン1の実際のEGR率が前記基準値以下になっているときに、燃料の多段噴射を行うようにすることができる。そのようにすれば、同図にも明らかなように、前記実施形態1と同様に排気中のNOx低減及びズモーク低減を高い次元で両立させることができる。

【0141】また、反対に空燃比A/F<A/F*となる運転領域(イ)では、燃料を一括して噴射するようにしており、このことで、前期実施形態1と同様に多段噴射に伴う燃費の悪化を抑制することができる。

【0142】尚、前記領域判定マップ54において、境 50 24が未だ閉作動していないNOと判定したときには、

界値A/F*の値がエンジン1の高回転側ほど小さくなっているのは、エンジン1の低回転域で気筒2の吸気充填効率が低下していることや、高回転域では低回転域に比べてEGR率を高めても燃焼安定性が損なわれないことによるものである。

【0143】(実施形態2)図30は本発明の実施形態2における燃料噴射時期制御の具体的な処理手順を示す。この実施形態2に係る筒内噴射式エンジンの制御装置Aの構成は実施形態1のものと同様なので、実施形態1と同じ構成要素については同一符号を付して、その説明は省略する。

【0144】そして、この実施形態2の制御装置Aは、エンジン1が定常運転状態から加速運転状態に移行したときに排気の還流量を減らすとともに燃料の多段噴射を実行することで、排気中のNOxを従来よりも低減しつつ、加速初期におけるスモーク増大の抑制を図るようにしたものである。

【0145】具体的には、まず、図30のステップL1~L5の各ステップにおいて、前記実施形態1の燃料噴射制御におけるステップJ1~J5の各ステップ(図22参照)と同じくアクセル開度Acc、エンジン回転数Ne、エンジン水温、燃料噴射量F及びコモンレール圧力CRPを入力する。続いて、ステップL6では、排気還流制御における過渡判定(図11参照)と同様にして、エンジン1が加速運転状態になったか(加速開始か?)どうかを判定する。すなわち、アクセル開度の変化に対応する噴射量の変化に対応する噴射量変化係数 β とに基づいて、 α \leq 1かつ β \leq 1の定常運転状態がら α >1又は β >1に変化して、加速運転状態になったYESと判定されたとき、ステップL7に進む一方、それ以外の場合、即ち前記定常運転状態であるか又は継続して加速運転状態になっていれば、ステップL10に進む。

【0146】ステップL7では、エンジン1が加速運転 状態に移行したときに多段噴射を行う期間であることを 示す多段噴射実行フラグFlagspの値を1とし (Flagsp= 1) 、続くステップし8で、前記多段噴射を行う期間を 計測するためのカウンタをリセットして(カウンタ値T down=Tdown0)、ステップL9に進む。このステップ 40 L 9 では、EGR弁 2 4 のリフトセンサ 2 6 からの出力 信号に基づいて、該EGR弁24が前記加速判定の前に 比べて実際に閉じる側に動作したかどうかを判定する。 すなわち、例えばEGR弁24の開度が前記ステップし 6における加速判定時点よりも所定以上、小さくなった か、或いはEGR弁24の開度が予め設定した所定開度 よりも小さくなったときには、EGR弁24が閉じる側 に作動したYESと判定して、図23のステップ」8に 進み、以下、同図のステップ」8~114の各ステップ において、燃料の多段噴射を実行する。一方、EGR弁

図24のステップ」15に進んで燃料を主に圧縮上死点 近傍の主噴射により一括して噴射させる。

【0147】つまり、エンジン1の運転状態が定常運転 状態から加速運転状態に移行したときには、さらにEG R弁24が実際に閉じる側に作動したことを確認した上 で、燃料の多段噴射を開始させるようにしている。

【0148】これに対し、前記ステップL6で、エンジ ン1が定常運転状態であるか又は継続して加速運転状態 になっていると判定されて進んだステップL10では、 多段噴射実行フラグFlagspの値が1であるか否かを判別 し、Flagsp=0でNOならば、多段噴射を行う期間でな いと判定して図24のステップ」15に進み、以下、同 図のステップJ15~J22の各ステップにおいて、燃 料の一括噴射を実行する。一方、Flagsp=1でYESで あればステップL11に進んで、前記カウンタをカウン トダウンして、ステップL12に進む。このステップL 12では、カウンタ値Tdownが零になったか否かを判別 し、カウンタ値Tdownが零でないNOと判別されれば、 多段噴射を行う期間であると判定して、前記ステップL 9に進む。一方、カウンタ値Tdown=0でYESであれ 20 ば、多段噴射を行う期間は終了したと判定して、ステッ プレ13に進み、多段噴射実行フラグFlagspをクリアし て (Plagsp=0)、図24のステップJ15に進む。

【0149】つまり、エンジン1の運転状態が定常運転状態から加速運転状態に移行して、燃料の噴射形態を一括噴射から多段噴射に切換えた後、カウンタにより計測される設定時間が経過するまでは継続して多段噴射を行わせる一方、その設定時間が経過すれば、エンジン1が加速運転状態であっても一括噴射に切り換えるようにしている。このことで、加速開始時の燃料増量に伴うスモ30一クの増大を多段噴射によって十分に抑制できるだけでなく、設定時間の経過後に一括噴射に切り換えることで、多段噴射に伴う燃費の悪化を抑制することができる。

【0150】前記図30に示す多段噴射開始判定のフローにおいて、ステップL9により、EGR弁(排気還流量調節弁)24が実際に閉じる側に作動したことを検出する閉作動検出手35eが構成されている。

【0151】したがって、この実施形態2によれば、エンジン1の運転状態が定常運転状態から加速運転状態へ移行したときに、燃料の多段噴射制御が行われることによって、前記実施形態1と同じくNOxの生成を大幅に低減できる。しかも、加速運転状態への移行に伴い燃料噴射量Fが増量されて、EGR弁24が閉じる側に作動されるとともに、吸気絞り弁14が全開状態にされて新気の吸入空気量が増加し、このことで、エンジン1の加速運転に対応して出力を高めることができる。また、そのようにして燃料の多段噴射と、EGR率の低減とが併せて行われることで、車両の加速に伴うスモーク増大を十分に抑制できる。

【0152】さらに、この実施形態では、エンジン1が加速運転状態になった後にカウンタにより計測される設定時間が経過すれば、加速運転の途中であっても一括噴射に切り換えるようにしており、このことで、加速初期の燃料増量に伴うスモーク増大を十分に抑制できるだけでなく、加速途中からは一括噴射に切り換えることで、多段噴射に伴う燃費の悪化を抑制することができる。

36

【0153】加えて、この実施形態では、エンジン1の加速運転状態への移行が判定されたとき、リフトセンサ26からの出力信号に基づいてEGR弁24の閉作動を確認した上で、多段噴射を開始するようにしている。すなわち、エンジン1が加速運転状態になった直後は、EGR弁24の作動遅れに起因して一時的に排気の還流量が過剰な状態になるので、この状態で燃料の多段噴射を行うと却って燃焼状態が悪化して、スモーク増大を招く虞れがある。この弊害は吸気絞り弁制御(図18参照)によってEGR弁24の作動遅れを軽減していても完全には解消されない。そこで、EGR弁24が実際に閉作動した後に燃料の多段噴射を開始することで、前記のスモーク増大を回避することができる。

【0154】(実施形態2の変形例)上述の如く前記実施形態2では、エンジン1が定常運転状態から加速運転状態に移行したときに、EGR弁24の閉作動を確認した上で燃料の多段噴射を開始することで、加速開始直後のスモーク増大を回避するようにしている。これに対し、EGR弁24の閉作動を検出する代わりにエンジン1の燃焼室4の空燃比を検出して、その検出結果に基づいて、多段噴射を開始するどうかを決定するようにしてもよい。

【0155】具体的に、前記図30に示す燃料噴射制御 のフローのステップL9において、加速運転初期の多段 噴射を実行する期間であると判定したとき、図31のフ ローチャートに示すステップL100に進んで、エアフ ローセンサ11からの出力信号に基づいて求められる吸 入空気量Qiを読み込み、続くステップL101におい て前記吸入空気量Qiを燃料噴射量Fで除算して、実空 燃比A/Fを算出する。続いて、ステップL102では、 エンジン回転数Ne及び実空燃比A/Fに基づいて、図32 に例示するような領域判定マップ55を参照して、燃焼 室4の空燃比状態が多段噴射を行う運転領域(ア)にあ るか、又は一括噴射を行う運転領域(イ)にあるかを判 定する。そして、空燃比A/Fが境界値A/F*以上になって いて、前記運転領域(ア)にあるYESならば、図23 のステップ」8に進んで燃料の多段噴射を実行する一 方、空燃比A/Fが境界値A/F*よりも小さく運転領域 (イ) でNOならば、図24のステップ J15に進んで

【0156】尚、前記領域判定マップ55は、図29に示す領域判定マップ54と同様に構成され、運転領域 (ア)及び(イ)の境界A/F*が空燃比リッチ側にシフ

燃料の一括噴射を実行する。

50

トしたものである、すなわち、エンジン1の加速運転状態では、運転者の加速要求に応えるために出力を高める必要があり、そのためには、定常運転状態に比べて空燃比のリッチな領域まで多段噴射をさせるようにすれば、スモークの抑制という点ではやや不利になるものの、エンジン出力を十分に高めることができるのである。

【0157】そして、この変形例によれば、前記実施形態2と同じくエンジン1の運転状態が定常運転状態から加速運転状態へ移行したときに燃料の多段噴射が行われ、かつEGR率が小さくされることで、NOxの生成 10を低減しつつ、スモーク増大を十分に抑制できる。また、エンジン1の加速運転状態に対応してエンジン出力を高めることができる。

【0158】また、この変形例では、エンジン1が加速運転状態になって、かつ燃焼室4の空燃比が設定値以上になったことを確認した上で、燃料の多段噴射を開始するようにしているので、エンジン1が定常運転状態から加速運転状態に移行したとき、仮に吸気絞り弁14の開作動が遅れて吸入空気量が不足したり、或いはEGR弁24の閉作動の遅れが大きくなったりして、燃焼室4の20空燃比が一時的に過度にリッチな状態になったとしても、そのような状態では多段噴射は行われず、空燃比A/Fが確実に境界値A/F*以上になった後に多段噴射を開始することができる。このことで、加速開始直後にスモークが増大することを前期実施形態2よりもさらに確実に回避することができる。

【0159】(他の実施形態)なお、本発明は前記各実施形態に限定されるものではなく、その他種々の実施形態を包含するものである。すなわち、前記各実施形態において燃料を多段噴射する場合には、気筒の1燃焼サイクルにおける燃料噴射量の1/3以上を1回の早期噴射で噴射し、かつ残りを後期噴射するようにしているが、これに限らず、早期噴射を2回又は3回以上としてもよい。その場合には、複数回の早期噴射をいずれも圧縮行程でかつBTDC30°CAで実行し、かつそれらの早期噴射による総噴射量を気筒の1燃焼サイクルにおける燃料噴射量の1/3以上とすることが好ましい。

【0160】また、前記実施形態1では、エンジン1が低回転及び中負荷以上の運転領域(I)にあるときに燃料の多段噴射を実行するようにしており、一方、実施形態2では、エンジン1が定常運転状態から加速運転状態に移行したときに燃料の多段噴射を実行するようにしているが、これらを両方共に実行するようにしてもよい。【0161】また、前記各実施形態では、エンジン1の各気筒毎への排気還流量を調節することで、該各気筒2の燃焼室4における空燃比を均一にかつ目標値になるように制御しているが、これに限らず、4つの気筒2の全部についてまとめて制御するようにしたものであってもよい。さらに、排気還流を行わないエンジンに適用しても、排気中の有害成分の低減を図ることは可能である。

【0162】さらに、前記各実施形態では、本発明に係る制御装置Aを、吸気を圧縮するターボ過給機25を備え、吸気通路10に吸気絞り弁14が配設されていて、コモンレール式燃料噴射系によりエンジン1の各気筒2の燃焼室4に燃料を直接、噴射供給するようにした直噴式ディーゼルエンジン1に適用しているが、これに限るものではない。すなわち、本発明はターボ過給機25を装備していないものや、吸気絞り弁14が設けられていないものにも適用できる。また、コモンレール式燃料噴射系の代わりに、各気筒毎にユニットインジェクタが設けられているようなディーゼルエンジンにも適用可能である。さらに、本発明はいわゆる直噴式ガソリンエンジンに適用することも可能である。

[0163]

【発明の効果】以上説明したように、請求項1記載の発明における筒内噴射式エンジンの制御装置によると、エンジンが低回転及び中負荷以上の運転領域にあり、かつ排気の一部が吸気系に還流されているときに、燃料を、気筒の圧縮行程で噴射を終了する最初の燃料噴射と圧縮上死点近傍で行う最後の燃料噴射とを含む多段階に分けて噴射させることで、燃焼室における空気利用率を高めつ予混合燃焼時の燃焼圧力や燃焼温度の立ち上がりを適度に緩和して、NOxの生成を大幅に低減でき、また、燃料を速やかに気化霧化させ、急速にかつ良好に燃焼させて、スモークの増大を抑制できる。従って、排気中のNOx低減及びスモーク低減を従来よりも高次元で両立できる。

【0164】請求項2記載の発明によると、各気筒毎に 1回の燃焼サイクルにおける燃料噴射量の1/3以上を 圧縮上死点前30度以前の圧縮行程で噴射し、かつ残り の燃料を圧縮上死点近傍で噴射することで、請求項1記 載の発明の効果を十分に得ることができる。

【0165】請求項4記載の発明によると、吸気量センサからの出力信号に基づいて排気還流量調節弁を開閉作動させることで、エンジンの燃焼室の空燃比を目標値になるように高精度にフィードバック制御できるので、その高精度の空燃比制御と多段階の燃料噴射とを併せて行うことにより、排気中のNOx低減及びスモーク低減を一層、高次元で両立できる。

【0166】請求項5記載の発明における筒内噴射式エンジンの制御装置によると、排気還流率が所定の基準値以下になるような運転状態において多段階の燃料噴射を行うことで、請求項1記載の発明と同様の作用効果が得られ、排気中のNOx低減及びスモーク低減を従来よりも高次元で両立できる。

【0167】請求項6記載の発明によると、請求項4記載の発明と同様に高精度の空燃比制御と多段階の燃料噴射とを併せて行うことにより、排気中のNOx低減及びスモーク低減を一層、高次元で両立できる。また、排気還流率が基準値以下になるエンジンの運転領域を空燃比

に基づいて判定できる。

【0168】請求項7記載の発明によると、吸気充填効率が低いエンジン低回転域で、多段階の燃料噴射により NOx及びスモークの低減を図ることが特に有効なものになる。

【0169】請求項8記載の発明によると、多段階の燃料噴射に伴う燃費の悪化を抑制できる。

【0170】請求項9記載の発明における筒内噴射式エンジンの制御装置によると、エンジンの運転状態が定常運転状態から加速運転状態へ移行したとき、多段階の燃 10料噴射を実行するとともに、排気の還流量を減少させることで、請求項1記載の発明と同様の作用効果が得られ、スモークを十分に抑制しつつ、NOxを従来よりも低減できる。また、加速運転に対応してエンジン出力を高めることができる。

【0171】請求項10記載の発明によると、エンジンが加速運転状態に移行したとき、排気還流量調節弁の実際の閉作動を確認した上で多段階の燃料噴射を開始させることで、加速開始直後のスモーク増大を回避できる。

【0172】請求項11記載の発明によると、エンジン 20 が加速運転状態に移行したとき、燃焼室の実空燃比が設定値以上になったことを確認した上で多段階の燃料噴射を開始させることで、加速開始直後のスモーク増大を確実に回避できる。

【0173】請求項12記載の発明によると、エンジンが加速運転状態に移行して多段階の燃料噴射を所定期間行った後、一括の燃料噴射に切り替えることで、燃費の悪化を抑制できる。

【0174】請求項13記載の発明によると、吸気通路に吸気絞り弁が配設されている場合に、また、請求項1 304記載の発明によると、ターボ過給機を装備しているエンジンにおいて、いずれも車両の発進時等にスモーク増大を抑制しつつNOxを低減できるという効果が極めて有効なものになる。

【0175】請求項15記載の発明によると、いわゆるコモンレール式燃料噴射系によって、噴射時期制御手段による燃料噴射時期の制御が実現できる。

【0176】請求項16記載の発明における筒内噴射式エンジンの制御装置制御装置によれば、車両の発進時等にスモークが増大する虞れが極めて強いエンジンにおい40て、そのエンジンの運転状態が低回転低負荷運転状態から加速運転状態に移行したときに、排気還流量を減少させるとともに多段階の燃料噴射を行うことによって、NOx低減を図りつつスモーク増大を抑制できることが、極めて有効な作用を奏する。

【0177】請求項17記載の発明における筒内噴射式エンジンの制御装置によると、エンジン1の低回転及び中負荷以上の運転領域において、請求項2記載の発明と同様の作用効果が得られ、排気中のスモークの増大を抑えつつ、NOx生成を十分に低減できる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施形態に係るエンジンの全体構成図 である。

【図2】ターボ過給機の一部を、A/R小の状態

(a)、又はA/R大の状態(b)でそれぞれ示す説明 図である。

【図3】EGR弁及びその駆動系の構成図である。

【図4】EGR弁の駆動電流と駆動負圧(a)、又はリフト量(b)との関係をそれぞれ示すグラフ図である。

【図5】エンジンの制御系の全体構成図である。

【図6】空燃比とNOx排出量との関係を示すグラフ図である。

【図7】空燃比とスモーク値との関係を示すグラフ図である。

【図8】排気還流及び燃料噴射量制御の基本フローを示す図である。

【図9】エンジンの吸入空気流量の時間変化を示すグラフ図である。

【図10】吸入空気量の算出手順を示すフローチャート図である。

【図11】過渡判定の処理手順を示すフローチャート図 である。

【図12】EGR弁操作量の算出手順を示すフローチャート図である。

【図13】プリセットを与える制御の処理手順を示すフローチャート図である。

【図14】過渡時の燃料噴射量制御の処理手順を示すフローチャート図である。

【図15】定常時の目標空燃比、過渡時の目標空燃比及 び過渡時の限界空燃比の関係を示すグラフ図である。

【図16】排気還流制御の制御ゲインを補正する手順を 示すフローチャート図である。

【図17】吸気絞り量及びエンジン回転数に対するゲイン補正係数を設定したマップの一例を示す図である。

【図18】吸気絞り弁制御の処理手順を示すフローチャート図である。

【図19】燃料噴射量及びエンジン回転数に対する吸気 絞り量を設定したマップの一例を示す図である。

【図20】燃料の多段噴射を行うか一括噴射を行うかの 判定に用いる領域マップの一例を示す図である。

【図21】燃料の多段噴射及び一括噴射の時期をそれぞれ示すタイムチャート図である。

【図22】コントロールユニットで行われる燃料噴射時期制御の処理手順の前半部を示すフローチャート図である。

【図23】燃料噴射時期制御の後半部で多段噴射の場合の処理手順を示すフローチャート図である。

【図24】燃料噴射時期制御の後半部で一括噴射の場合の処理手順を示すフローチャート図である。

50 【図25】燃料を多段噴射したときの燃焼圧波形を一括

噴射したときのものと比較して示す説明図である。

【図26】燃料を多段噴射したときと一括噴射したときのそれぞれについて、EGR率を所定範囲で変化させたときの排気中のNOx濃度とスモーク濃度とを互いに関連づけて示すグラフ図である。

【図27】燃料を多段噴射したときと一括噴射したときのそれぞれについて、EGR率の変化に対する燃費率の変化を示すグラフ図である。

【図28】実施形態1の変形例に係る図22相当図であ エ

【図29】実施形態1の変形例に係る図20相当図である

【図30】実施形態2に係る図22相当図である。

【図31】実施形態2の変形例において燃焼室の空燃比に基づいて燃料の噴射形態を切替える手順を示すフローチャート図である。

【図32】実施形態2の変形例に係る図29相当図である。

【符号の説明】

A 筒内噴射式エンジンの制御装置

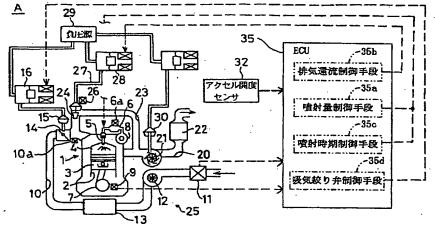
1 ディーゼルエンジン

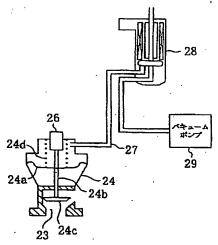
- 2 気筒
- 4 燃焼室
- 5 インジェクタ(燃料噴射弁)
- 6 蓄圧室
- 10 吸気通路(吸気系)
- 11 エアフローセンサ (吸気量センサ)
- 12 プロワ
- 14 吸気絞り弁
- 20 排気通路
- 10 21 ターピン
 - 23 排気還流通路
 - 24 EGR弁(排気還流量調節弁)
 - 25 ターポ過給機
 - 35a 噴射量制御手段
 - 35b 排気還流制御手段
 - 35c 噴射時期制御手段
 - 35d 吸気絞り弁制御手段
 - 35e 閉作動検出手段
 - A/F 空燃比(還流状態量)
- 20 A/F* 空燃比の境界値(設定値)

TA/F, KTA/F 空燃比の目標値

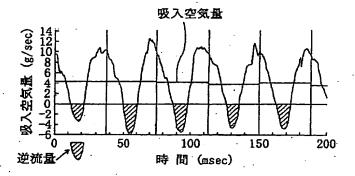
【図1】

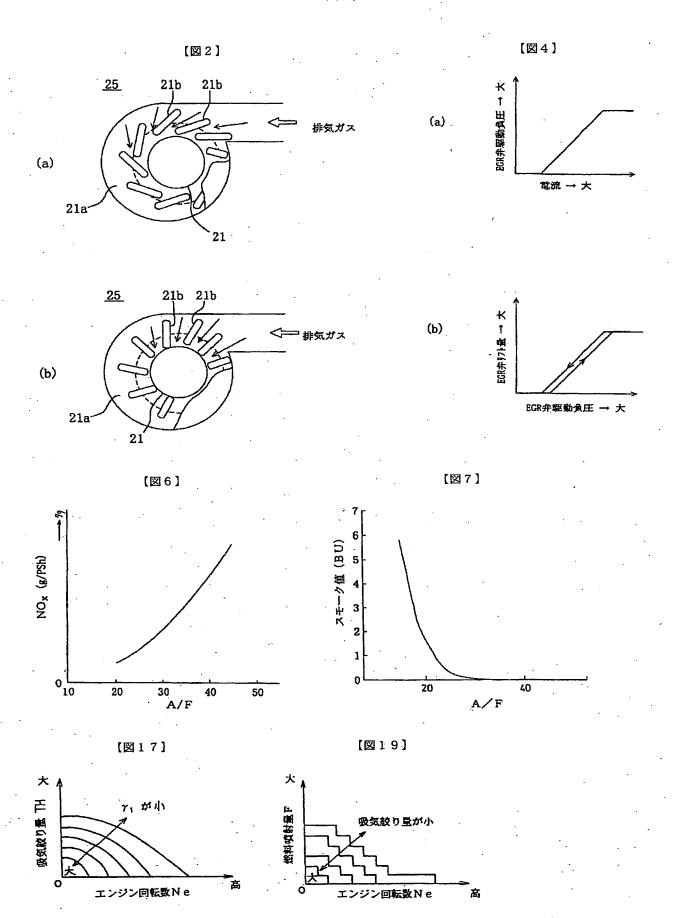
【図3】

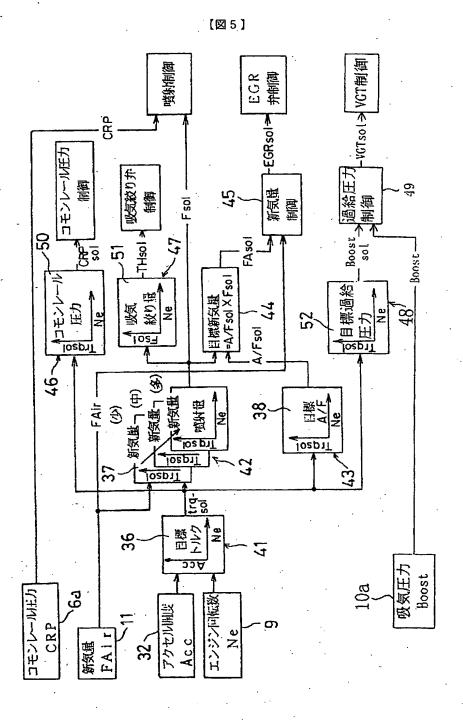




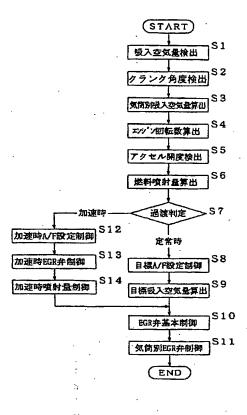
【図9】



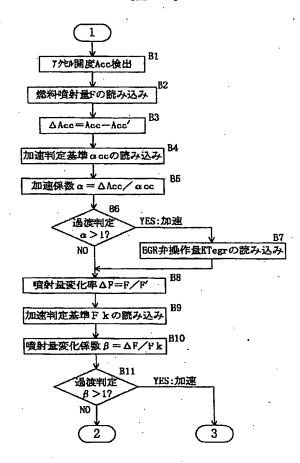




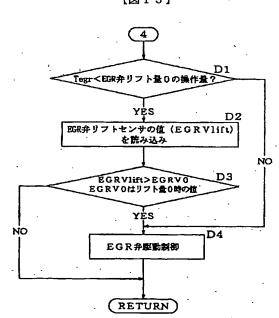
【図8】



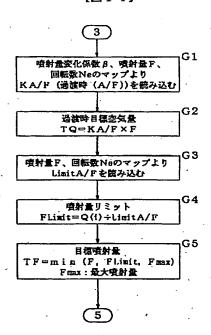
【図11】

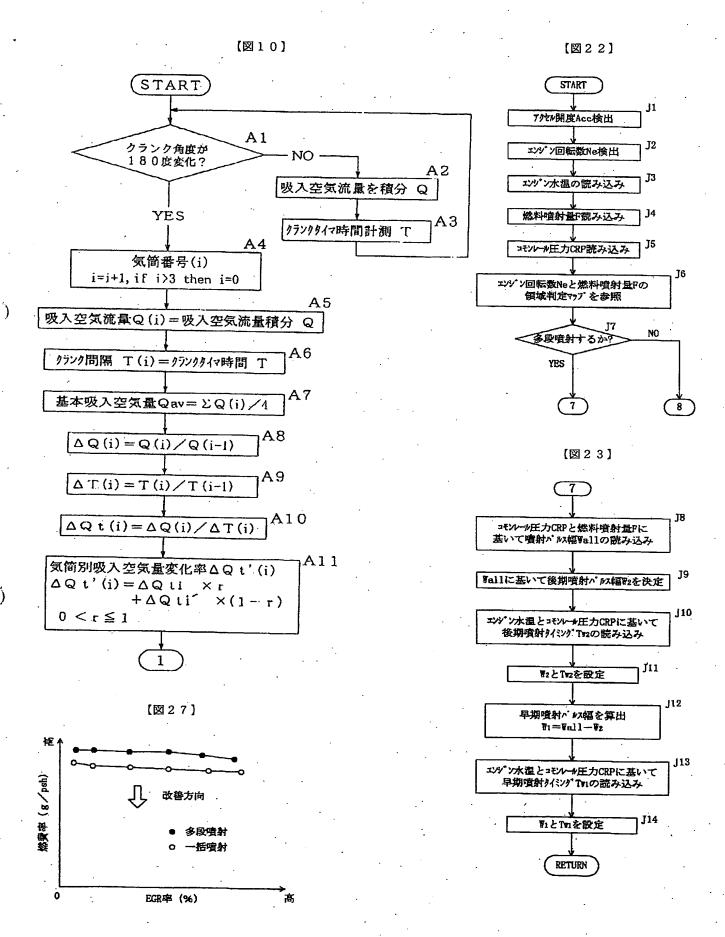


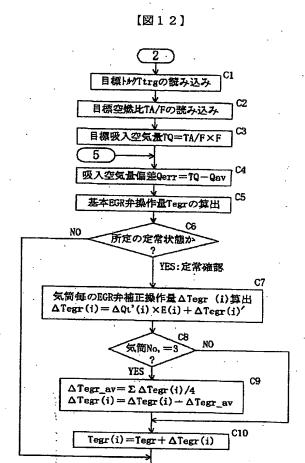
[図13]

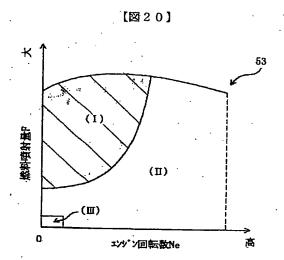


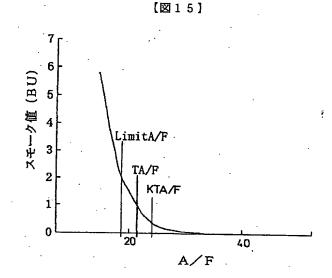
【図14】

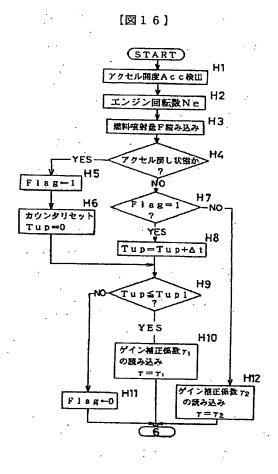


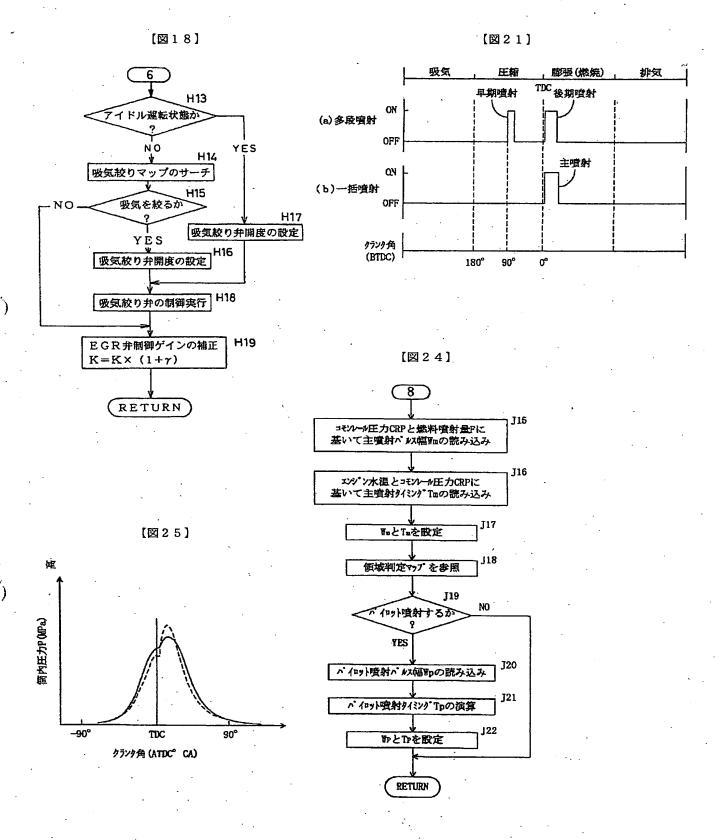




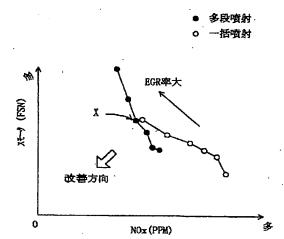




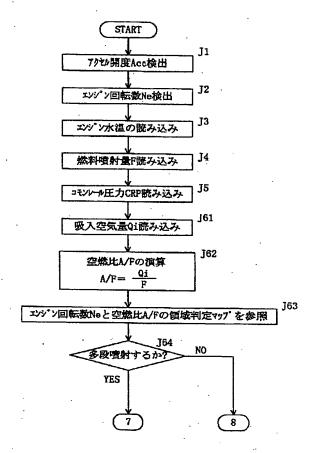




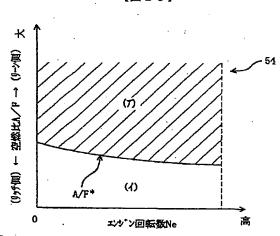
[図26]



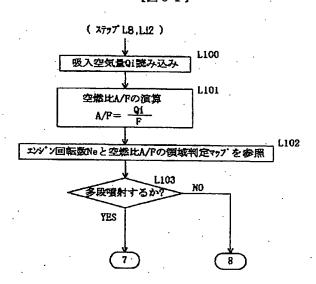
【図28】



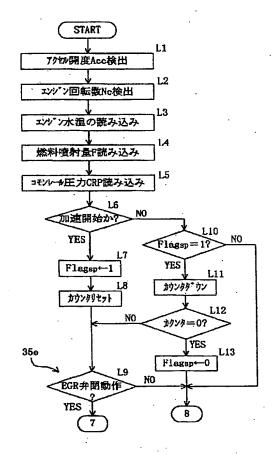
【図29】



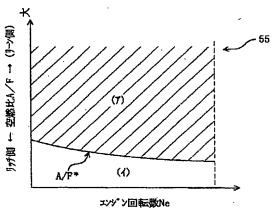
【図31】







[図32]



フロントページの続き

(51) Int. Cl. '	識別記号	•	F I				テーマコート・	(参考)
41/10	385		. 4	41/10	. 38	35	•	
41/34		•	4	41/34	ē	H		
41/38				41/38		В		
43/00	301	·. •		43/00	. 30)1 N	•	
					30	or J		
		•			30	01 K		
F02M 25/07	550		FO2M	25/07	5	50 G		
		-			5	50 R	•	

(72) 発明者 安富 克晶

広島県安芸郡府中町新地3番1号 マツダ 株式会社内

(72) 発明者 荒木 啓二

広島県安芸郡府中町新地3番1号 マツダ 株式会社内

Fターム (参考) 3G062 AA01 AA03 AA05 BA02 BA04 BA05 BA06 CA04 CA06 EA05 GA01 GA02 GA04 GA06 GA08 GA15 GA21 GA25 3G084 AA01 BA05 BA09 BA13 BA15 BA20 CA00 CA03 CA04 CA05 CA09 DA02 DA10 EA05 EA07 EA11 EB08 EB12 EB13 EB25 EC02 EC05 FA07 FA10 FA13 FA38 FA39 -3G092 AA01 AA02 AA06 AA17 AA18 BA04 BB01 BB06 BB10 BB13 DB03 DC03 DC09 DC10 DG06 EA02 EA08 EA11 EA17 EB03 FA06 FA17 FA18 GA08 GA12 HA02Z HA06X HA06Z HB01X HB01Z HB02X HB02Z HB03Z HD07X HD07Z HE01Z HE03Z HE06X HE08Z HF09Z

3G301 HA02 HA04 HA11 HA13 JA02 JA24 JA25 KA07 KA08 KA09 KA12 KA16 KA21 KA24 KA25 LA00 LA03 LB04 MA01 MA11 MA19 MA23 MA26 NA01 NA03 NA04 NA05 NA08 NC02 ND02 ND05 NE15 NE17 NE23 PA01Z PB03Z PD15A PE03Z PE06A PE08Z PF03Z PF04Z